



Научно-производственное предприятие

МОДУЛЬ АНАЛОГОВОГО ВВОДА

«ЭЛЕМЕР-EL-4019»

Руководство по эксплуатации
НКГЖ.424229.001РЭ



СОДЕРЖАНИЕ

1. Введение.....	3
2. Описание и работа	3
2.1. Назначение изделия.....	3
2.2. Технические характеристики	4
2.3. Комплектность	8
2.4. Устройство и работа	8
2.5. Настройка	10
2.6. Маркировка и пломбирование.....	11
2.7. Упаковка	11
3. Использование изделия по назначению	12
3.1. Подготовка изделия к использованию.....	12
3.2. Использование изделия	13
4. Методика поверки	14
5. Правила транспортирования и хранения	27
6. Свидетельство о приемке	27
7. Свидетельство об упаковывании	27
8. Ресурсы, сроки службы и хранения и гарантии изготовителя (поставщика).....	28
9. Особые отметки	28
Приложение А. Габаритные и монтажные размеры	29
Вид передней панели.....	30
Вид задней панели	31
Приложение Б. Функциональная схема	32
Настройка каналов	33
Приложение В. Описание регистров.....	34
Приложение Г. Схема подключения при настройке	59
Схема подключения внешних устройств.....	60
Схема подключения к ПК.....	61
Приложение Д. Монтаж на DIN-рейку	62
Крепление к панели.....	63
Крепление «ЭЛЕМЕР-EL-4019»	64
Приложение Е. Пример записи обозначения при заказе	65

1. ВВЕДЕНИЕ

1.1. Настоящий комплект эксплуатационной документации, объединяющий руководство по эксплуатации, паспорт и методику поверки, предназначен для ознакомления с устройством и правилами эксплуатации модуля аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019» (далее – EL-4019) и содержит сведения, удостоверяющие гарантии изготовителя.

2. ОПИСАНИЕ И РАБОТА

2.1. Назначение изделия

2.1.1. EL-4019 предназначен для измерения и преобразования сигналов преобразователей термоэлектрических (ТП), преобразователей с унифицированными выходными сигналами силы и напряжения постоянного тока в цифровой код и передачи информации персональному компьютеру (ПК) об измеренных значениях температуры, тока или напряжения через интерфейс RS 485 с использованием протокола обмена MODBUS RTU или UAIL.

2.1.2. EL-4019 используется в системах автоматического контроля, регулирования и управления технологическими процессами, в том числе и совместно с модулями серии «ЭЛЕМЕР-EL-4000» производства НПП «ЭЛЕМЕР» или устройствами, поддерживающими протокол MODBUS RTU.

2.1.3. EL-4019 имеет восемь гальванически развязанных измерительных каналов аналогового ввода.

2.1.4. EL-4019 имеет общепромышленное исполнение.

2.1.5. По устойчивости к климатическим воздействиям при эксплуатации EL-4019 соответствует:

- группе исполнения С4, но при температуре окружающего воздуха от минус 25 до плюс 75 °С по ГОСТ Р 52931-2008 (индекс заказа С4);
- виду климатического исполнения Т3, но при температуре окружающего воздуха от минус 25 до плюс 75 °С по ГОСТ 15150-69 (индекс заказа Т3).

2.1.6. В соответствии с ГОСТ 14254-96 степень защиты от попадания внутрь EL-4019 твердых тел и воды IP20.

2.1.7. В соответствии с ГОСТ Р 50746-2000 по устойчивости к электромагнитным помехам EL-4019 соответствует группе исполнения III (для всех видов помех, кроме кондуктивных помех в диапазоне частот 3...10 мГц) и критерию качества функционирования А.

2.1.7.1. EL-4019 нормально функционирует и не создает помех в условиях совместной работы с аппаратурой систем и элементов, для которых он предназначен, а также с аппаратурой другого назначе-

ния, которая может быть использована совместно с данным EL-4019 в типовой помеховой ситуации.

2.2. Технические характеристики

2.2.1. Диапазоны измерений, входные параметры и пределы допускаемых основных приведенных погрешностей измеряемых величин относительно номинальной статической характеристики (НСХ) с учетом конфигураций измерительных каналов EL-4019 приведены в таблицах 2.1 и 2.2.

Таблица 2.1 – EL-4019 для конфигураций с входными электрическими сигналами от преобразователей термоэлектрических (ТП) по ГОСТ Р 8.585-2001

Тип первичного преобразователя	Диапазон измерений, °С	Входные параметры		Пределы допускаемой основной приведенной погрешности относительно НСХ, % для индекса заказа	
		т.э.д.с., мВ	Входное сопротивление, кОм	А	В
ТЖК (J)	-50...+1100	-2,431...63,792	не менее 100	±0,1	±0,2
ТХК (L)	-50...+600	-3,005...49,108			
ТХА (K)	-50...+1370	-1,889...52,410			
ТПП (R)	0...+1750	0...20,222			
ТПП (S)	0...+1750	0...17,947			
ТПР (B)	+300...+1800	0,431...13,591			
ТВР (A-1)	0...+2500	0...33,640			
ТВР (A-2)	0...+1800	0...27,232			
ТВР (A-3)	0...+1800	0...26,773			
ТХКн (E)	-50...+1000	-2,787...76,373			
ТМКн (T)	-100...+400	-1,819...20,872			
ТНН (N)	-50...+1100	-1,269...47,513			

Таблица 2.2 – EL-4019 для конфигураций с входными электрическими сигналами в виде силы и напряжения постоянного тока

Входной сигнал	Диапазон измерений	Входное сопротивление, кОм	Пределы допускаемой основной приведенной погрешности, % для индекса заказа	
			A	B
Ток, мА	0...5	Не более 0,06	±0,1	±0,2
	-5...0...5			
	4...20			
	0...20			
Напряжение, мВ	-20...0...20	Не менее 1000	±0,1	±0,2
	0...15			
	-15...0...15			
	0...50			
	-50...0...50			
	0...100			
	-100...0...100			
0...500*				
Напряжение, В	-500...0...500*	Не менее 1000	±0,1	±0,2
	0...1*			
	-1...0...1*			
	0...2,5*			
	-2,5...0...2,5*			
	0...5*			
	-5...0...5*			
	0...10			
-10...0...10				
-20...0...20*				

П р и м е ч а н и е – * По требованию потребителя.

2.2.2. Предел допускаемой дополнительной погрешности EL-4019, вызванной изменением температуры окружающего воздуха от нормальной (20 ± 5) °С до любой температуры в пределах рабочих температур на каждые 10 °С изменения температуры, не превышает 0,5 предела допускаемой основной погрешности.

2.2.3. Предел допускаемой дополнительной погрешности EL-4019 для конфигурации с ТП, вызванной изменением температуры их свободных концов в диапазоне рабочих температур, не превышает 2 °С.

2.2.4. Максимально допустимый уровень значения входного напряжения от минус 25 до плюс 25 В.

2.2.5. Питание EL-4019 осуществляется от источника постоянного тока напряжением от 10 до 30 В при номинальном значении 24 В (в качестве источника питания 24 В можно использовать модуль «ЭЛЕМЕР-EL-4001PWR» производства НПП «ЭЛЕМЕР»).

2.2.6. Потребляемая мощность не более 1 Вт.

2.2.7. Электрическая прочность изоляции

2.2.7.1. Изоляция электрических цепей питания и интерфейса относительно цепей измерительных каналов в зависимости от условий испытаний выдерживает в течение 1 мин действие испытательного напряжения постоянного тока:

- 3000 В при температуре окружающего воздуха (20 ± 5) °С и относительной влажности от 30 до 80 %;
- 1800 В при температуре окружающего воздуха (35 ± 3) °С и относительной влажности (95 ± 3) %.

2.2.7.2. Изоляция между цепями измерительных каналов в зависимости от условий испытаний выдерживает в течение 1 мин действие испытательного напряжения практически синусоидальной формы частотой от 45 до 65 Гц:

- 500 В при температуре окружающего воздуха (20 ± 5) °С и относительной влажности от 30 до 80 %;
- 300 В при температуре окружающего воздуха (35 ± 3) °С и относительной влажности (90 ± 3) %.

2.2.8. Электрическое сопротивление изоляции

2.2.8.1. Электрическое сопротивление изоляции цепей питания и интерфейса относительно цепей измерительных каналов при испытательном напряжении 500 В не менее:

- 20 МОм при температуре окружающего воздуха (20 ± 5) °С и относительной влажности от 30 до 80 %;
- 5 МОм при температуре окружающего воздуха (75 ± 3) °С и относительной влажности от 30 до 80 %;
- 1 МОм при температуре окружающего воздуха (35 ± 3) °С и относительной влажности (95 ± 3) %.

2.2.8.2. Электрическое сопротивление изоляции между цепями измерительных каналов при испытательном напряжении 500 В:

- 20 МОм при температуре окружающего воздуха (20 ± 5) °С и относительной влажности от 30 до 80 %;
- 5 МОм при температуре окружающего воздуха (75 ± 3) °С и относительной влажности от 30 до 80 %;
- 1 МОм при температуре окружающего воздуха (35 ± 3) °С и относительной влажности (95 ± 3) %.

2.2.9. Цепь питания и цепь интерфейса RS 485 гальванически связаны, допустимое напряжение цепей DATA+, DATA- относительно цепи GND находится в диапазоне от минус 7 до плюс 12 В.

2.2.10. Время измерения одного канала зависит от частоты аналого-цифрового преобразователя (АЦП) в соответствии с таблицей В.7.

2.2.11. Количество EL-4019 в сети не должно быть более 32 шт.

2.2.12. Поддерживаемые скорости обмена через порт RS 485, бод: 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200.

2.2.13. Длина линии связи не более 1200 м при скорости обмена не более 19200 бод (п. 2.4.6.5).

2.2.14. Габаритные размеры EL-4019 (рисунок А.1 приложения А), мм, не более:

– длина	101;
– ширина	70;
– высота	44;
– высота без панели крепления на DIN-рейку	25,5.

2.2.15. Масса EL-4019 не более 0,15 кг.

2.2.16. EL-4019 устойчив к воздействию температуры окружающего воздуха от минус 25 до плюс 75 °С.

2.2.17. EL-4019 устойчив к воздействию влажности до 95 % при температуре 35 °С.

2.2.18. EL-4019 в транспортной таре выдерживает температуру от минус 50 до плюс 50 °С.

2.2.19. EL-4019 в транспортной таре прочен к воздействию воздушной среды с относительной влажностью 98 % при температуре 35 °С.

2.2.20. EL-4019 в транспортной таре устойчив к воздействию ударной тряски с числом ударов в минуту 80, средним квадратичным значением ускорения 98 м/с² и продолжительностью воздействия 1 ч.

2.2.20.1. EL-4019 прочен к воздействию синусоидальных вибраций высокой частоты (с частотой перехода от 57 до 62 Гц) со следующими параметрами:

- частота (5-80) Гц;
- амплитуда смещения для частоты ниже частоты перехода 0,15 мм;
- амплитуда ускорения для частоты выше частоты перехода 19,6 м/с².

Предел допускаемой дополнительной погрешности EL-4019 во время воздействия вибрации не превышает предела допускаемой основной погрешности.

2.2.21. Обеспечение электромагнитной совместимости и помехозащищенности EL-4019

2.2.21.1. В соответствии с ГОСТ Р 50746-2000 по устойчивости к электромагнитным помехам EL-4019 соответствует группе исполнения III (для всех видов помех, кроме кондуктивных помех в диапазоне частот 3...10 мГц) и критерию качества функционирования А.

2.2.21.2. EL-4019 нормально функционирует и не создает помех в условиях совместной работы с аппаратурой систем и элементов, для которых он предназначен, а также с аппаратурой другого назначения, которая может быть использована совместно с данным EL-4019 в типовой помеховой ситуации.

2.2.22. Показатели надежности

2.2.22.1. Средняя наработка на отказ не менее 100000 ч.

2.2.22.2. Средний срок службы не менее 12 лет.

2.3. Комплектность

Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019»	1 шт.
Розетка 2ESDV-10P	2 шт.
Джампер (перемычка) MJ2-O-6	8 шт.
Панель крепления на DIN-рейку	1 шт.
Программа «EL-4000 Config» НКГЖ.00315-01 (по заказу)	1 экз.
Руководство по эксплуатации	1 экз.
Талон на гарантийный ремонт и послегарантийное обслуживание	1 экз.

2.4. Устройство и работа

2.4.1. Общий вид

2.4.1.1. Общий вид передней панели с обозначениями контактов разъёмов приведен на рисунке А.2 приложения А. Вид задней панели приведен на рисунке А.3 приложения А.

2.4.1.2. На передней панели расположен светодиодный индикатор «Обмен». На задней панели расположен переключатель.

2.4.2. Элементы индикации

2.4.2.1. Индикатор «Обмен» работает следующим образом:

- индикатор имеет пониженную яркость при включении питания;
- индикатор имеет повышенную яркость при обмене данными;
- индикатор находится в режиме мигания в течение 10 с при обнаружении специальной интерфейсной команды (команды идентификации EL-4019 в сети).

2.4.3. Управление EL-4019

2.4.3.1. Управление EL-4019 осуществляется ПК через интерфейс RS 485 с использованием протокола обмена MODBUS RTU или UAIL.

2.4.3.2. На задней панели EL-4019 расположен переключатель, который используется при настройке EL-4019 и предназначен для запуска EL-4019 с фиксированной скоростью обмена 9600 бод с одним стоп-битом, без паритета и с сетевым адресом, равным 1 по протоколу MODBUS RTU (положение «INIT»).

2.4.4. Элементы коммутации

2.4.4.1. В EL-4019 имеются два разъема (вилки 2EHDR-10P). Ответные части (розетки 2ESDV-10P) входят в комплект поставки.

2.4.4.2. Клеммы 9 (+Vs) и 10 (GND) предназначены для подключения внешнего источника питания.

2.4.4.3. Клеммы 7 (DATA+) и 8 (DATA-) предназначены для подключения EL-4019 к ПК через преобразователь интерфейса (модуль «ЭЛЕМЕР-EL-4020RS»).

2.4.4.4. Клеммы 1-6, 11-20 (Vin0-Vin7) предназначены для подключения термопар, источников силы и напряжения постоянного тока.

2.4.5. Функциональная схема

2.4.5.1. Функциональная схема EL-4019 приведена на рисунке Б.1 приложения Б. Пользователю предоставляется возможность управлять функционированием EL-4019, устанавливая соответствующие значения параметров настройки и работы, используя ПК.

2.4.6. Общие принципы работы

2.4.6.1. Принцип работы EL-4019 состоит в усилении и преобразовании в цифровой код аналоговых сигналов от устройств, подключенных к каналам EL-4019 и передачи информации об измеренных значениях температуры, силы или напряжения постоянного тока ПК через интерфейс RS 485 с использованием протокола обмена MODBUS RTU.

2.4.6.2. Сигналы с входов EL-4019 подаются на вход АЦП через аналоговый коммутатор (мультиплексор) и преобразуются в цифровой 24-разрядный код. АЦП имеет встроенный цифровой фильтр и усилитель с управляемым коэффициентом усиления. Цифровой сигнал с выхода АЦП поступает через гальваническую развязку в процессор. Процессор выполняет следующие функции:

- управление режимом работы каналов;
- управление режимом работы АЦП;
- считывание измеренных кодов АЦП;
- масштабирование сигналов с учетом градуировочных коэффициентов;
- расчет температуры компенсаторов холодного спая;
- компенсацию нелинейности термопар;
- реализацию протокола обмена через интерфейс RS 485;
- управление работой индикатора «Обмен»;
- контроль состояния переключателя.

2.4.6.3. Каждый канал EL-4019 может быть настроен как для измерения напряжения и температуры, так и для измерения силы тока. Настройка выбранных каналов для измерения силы тока осуществляется с помощью программы «EL-4000 Config» и установки джамперов (перемычек) на верхней плате EL-4019. Пример настройки каналов приведен на рисунке Б.2 приложения Б.

2.4.6.4. Работа EL-4019 происходит под управлением ПК. Если необходимо послать несколько команд подряд, то для четкого опознавания EL-4019 окончания одного запроса рекомендуется перед посылкой следующей команды выдерживать паузы, значения которых приведены в таблице 2.1.

Таблица 2.1 – Рекомендуемое значение пауз

Скорость обмена, бод	Пауза, мс
1200	80
2400	40
4800	20
9600	10
19200	5
38400	3
57600	2
115200	1

2.4.6.5. Зависимость длины линии связи и числа EL-4019 на линии от скорости обмена приведена в таблице 2.2.

Таблица 2.2 – Зависимость длины линии связи от скорости обмена

Скорость обмена, бод	Количество EL-4019	Длина линии связи, м
115200	32	500
57600	32	700
38400	32	900
19200	32	1200
9600	32	1200
4800	32	1200
2400	32	1200
1200	32	1200

2.4.6.6. Описание регистров приведено в приложении В.

2.5. Настройка

2.5.1. Настройка EL-4019, осуществляется с помощью программы «EL-4000 Config» и позволяет:

- назначать сетевой адрес EL-4019;
- устанавливать тип паритета при обмене (таблица В.3.2);
- устанавливать скорость обмена;
- устанавливать тип протокола обмена (таблица В.3.3);
- устанавливать тип и диапазон входного сигнала для каждого канала;
- устанавливать параметры АЦП – преобразования;
- градуировать измерительные каналы.

Параметры настройки хранятся в энергонезависимой памяти EL-4019 и сохраняются при выключенном питании.

2.5.2. Порядок настройки EL-4019

2.5.2.1. Подключить один EL-4019 (без панели для крепления на DIN-рейку) к ПК в соответствии с рисунком Г.1 приложения Г.

Внимание! Подключение производить при выключенном внешнем источнике питания EL-4019.

- 2.5.2.2. Закоротить входы каждого канала перемычкой.
- 2.5.2.3. Перевести переключатель, расположенный на задней панели EL-4019 в положение «INIT».
- 2.5.2.4. Подать на EL-4019 питание от внешнего источника постоянного тока напряжением 24 В.
- 2.5.2.5. Запустить на ПК программу «EL-4000 Config».
- 2.5.2.6. Выбрать COM-порт ПК для связи с EL-4019.
- 2.5.2.7. Установить значения по умолчанию для параметров COM-порта.
- 2.5.2.8. Запустить процедуру поиска сетевого адреса настраиваемого EL-4019, нажав кнопку «Начать поиск». В «дереве» COM-портов в левой панели программы должна появиться строка с обозначением типа прибора.
- 2.5.2.9. Открыть окно настройки параметров EL-4019, нажав на его обозначение в левой панели программы. При этом программа осуществит чтение всех параметров EL-4019.
- 2.5.2.10. Перейти на закладку «Параметры каналов».
- 2.5.2.11. Нажать кнопку «DEFAULT_SET» (запись заводских установок параметров).
- 2.5.2.12. Нажать кнопку «Обмен».
- 2.5.2.13. Убедиться, что измеренные значения по всем каналам (строка «Измеренная величина Value») примерно равны температуре в помещении, где находится настраиваемый EL-4019.
- 2.5.2.14. Нажать кнопку «Стоп».
- 2.5.2.15. Установить параметры EL-4019 в соответствии с применяемыми типами входных сигналов и логикой работы системы удаленного управления технологическими процессами.
- 2.5.2.16. Выключить питание.
- 2.5.2.17. Перевести переключатель, расположенный на задней панели в положение «NORM».

2.6. Маркировка и пломбирование

- 2.6.1. Маркировка EL-4019 производится в соответствии с ГОСТ 26828-86 Е, ГОСТ 9181-74Е и чертежом НКГЖ.424229.001СБ.
- 2.6.2. Способ нанесения маркировки – наклеивание (с помощью 2-х сторонней клеевой ленты) таблички, выполненной на пленке методом шелкографии, обеспечивающей сохранность маркировки в течении всего срока эксплуатации.
- 2.6.3. Пломбирование производится на предприятии–изготовителе путем наклеивания гарантийной пломбы с указанием даты изготовления на печатную плату EL-4019.

2.7 Упаковка

- 2.7.1. Упаковка производится в соответствии с ГОСТ 23170-78 Е, ГОСТ 9181-74 Е и обеспечивает полную сохраняемость EL-4019.

3. ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ИЗДЕЛИЯ ПО НАЗНАЧЕНИЮ

3.1. Подготовка изделия к использованию

3.1.1. Указания мер безопасности

3.1.1.1. По способу защиты человека от поражения электрическим током EL-4019 соответствует классу III по ГОСТ 12.2.007.0-75 и удовлетворяет требованиям безопасности в соответствии с ГОСТ Р 52319-2005.

3.1.1.2. При эксплуатации EL-4019 необходимо соблюдать требования ГОСТ 12.3.019-80, «Правил технической эксплуатации электроустановок потребителей» и «Правил техники безопасности при эксплуатации электроустановок потребителей» и «Правил устройства электроустановок. ПУЭ», утвержденных Госэнергонадзором, а также руководствоваться указаниями инструкций по технике безопасности, действующих на объектах эксплуатации EL-4019.

3.1.1.3. Подключение EL-4019 к электрической схеме должно осуществляться в соответствии с маркировкой EL-4019 и при выключенном источнике постоянного тока.

3.1.1.4. При эксплуатации EL-4019 должны выполняться требования техники безопасности, изложенные в документации на средства измерений и оборудование, в комплекте с которыми они работают.

3.1.1.5. Устранение дефектов, подключение внешних кабелей, монтаж и отсоединение EL-4019 должны осуществляться при выключенном питании.

3.1.2. Внешний осмотр

3.1.2.1. При внешнем осмотре устанавливают отсутствие механических повреждений, соответствие маркировки, проверяют комплектность.

При наличии дефектов, влияющих на работоспособность EL-4019, несоответствия комплектности и маркировки определяют возможность дальнейшего его применения.

3.1.2.2. У каждого EL-4019 проверяют наличие руководства по эксплуатации с отметкой ОТК.

3.1.3. Монтаж изделия

3.1.3.1. Установить EL-4019 на объекте с помощью крепежной панели на DIN-рейку в соответствии с рисунками Д.1 и Д.2 приложения Д. Порядок установки на DIN-рейку:

- закрепить панель крепления (из комплекта поставки) на DIN-рейке (позиция 1 рисунка Д.1);
- с помощью двух невыпадающих винтов закрепить EL-4019 на панели (позиция 2 рисунка Д.1).

Демонтаж осуществляется в обратной последовательности.

3.1.3.2. EL-4019 можно крепить один сверху другого с использованием невыпадающих винтов в соответствии с рисунком Д.3 приложения Д.

3.2. Использование изделия

3.2.1. Произвести настройку EL-4019 в соответствии с п. 2.5.

3.2.2. Установить EL-4019 на объекте управления с помощью крепежной панели на DIN-рейку (п. 3.1.3).

3.2.3. Подключить EL-4019 к внешним устройствам.

Схемы подключения внешних устройств к EL-4019 приведены на рисунке Г.2 приложения Г. Термодары должны подключаться термокомпенсационными проводами.

3.2.4. Подключить EL-4019 к ПК с помощью преобразователя интерфейса «ЭЛЕМЕР-EL-4020RS» в соответствии с рисунком Г.3 приложения Г.

Подключение производить при выключенном питании EL-4019.

Резисторы сопротивлением 120 Ом на концах интерфейсной линии предназначены для согласования линии связи.

4. МЕТОДИКА ПОВЕРКИ

4.1. Поверку EL-4019 проводят органы Государственной метрологической службы или другие аккредитованные по ПР 50.2.014-2003 на право поверки организации. Требования к организации, порядку проведения поверки и форма представления результатов поверки определяются ПР 50.2.006-94 «ГСИ. Поверка средств измерений. Организация и порядок проведения».

4.2. Межповерочный интервал составляет два года.

4.3. Настоящая методика может быть применена для калибровки EL-4019.

4.4. Операции и средства поверки

4.4.1. При проведении поверки должны быть выполнены операции, указанные в таблице 4.1.

Таблица 4.1

№ п/п	Операция поверки	Номер пункта	Обязательность проведения операции	
			первичная поверка	периодическая поверка
1	Внешний осмотр	4.7.1	Да	Да
2	Опробование	4.7.2	Да	Да
3	Проверка электрической прочности изоляции	4.7.3	Да	Нет
4	Проверка электрического сопротивления изоляции	4.7.4	Да	Нет
5	Определение значений основных погрешностей измерительных каналов EL-4019*	4.7.5	Да	Да
5.1	Определение значений основных погрешностей измерительных каналов EL-4019 с использованием комплекса автоматизированного многоканального поверочного «ЭЛЕМЕР-АМК-310»*	4.7.6	Да	Да
6	Определение значений основных погрешностей измерительного канала, сконфигурированного под конкретный тип входного сигнала	4.8	Да	Да
7	Обработка результатов поверки	4.9	Да	Да
8	Оформление результатов поверки	4.10	Да	Да

П р и м е ч а н и е – * Поверку проводят в соответствии с п. 4.7.5 или 4.7.6.

4.4.2. При проведении поверки применяют основные и вспомогательные средства поверки, указанные в таблице 4.2.

Таблица 4.2

№ п/п	Средства поверки	Основные метрологические и технические характеристики средств поверки
1	Комплекс автоматизированный многоканальный поверочный «ЭЛЕМЕР-АМК-310» ТУ 4381-073-13282997-07	Диапазон воспроизведения и измерений тока: 0...25 мА; основная погрешность измерений: $\pm(10^{-4} \cdot I + 1)$ мкА. Диапазон воспроизведения напряжения: -10...100 мВ. Диапазон измерений напряжения: -300...300 мВ; основная погрешность: $\pm(5 \cdot 10^{-5} \cdot U + 2)$ мкВ. Диапазон воспроизведения напряжения: 0...12 В; основная погрешность воспроизведения: ± 3 мВ
1	Калибратор-измеритель унифицированных сигналов эталонный ИКСУ-2000 ТУ 4381-031-13282997-00	Диапазон воспроизведения температуры (ТП): -210...+1300 °С; основная погрешность $\pm 0,3$ °С. Диапазон воспроизведения температуры (ТП): +1200...+2500 °С; основная погрешность $\pm 2,5$ °С Диапазон воспроизведения напряжения: -10...100 мВ; основная погрешность воспроизведения: $\pm(7 \cdot 10^{-5} \cdot U + 3)$ мкВ. Диапазон воспроизведения напряжения: 0...12 В; основная погрешность воспроизведения: ± 3 мВ. Диапазон воспроизведения и измерения тока: 0...25 мА; основная погрешность измерений: $\pm(10^{-4} \cdot I + 1)$ мкА.
2	Компаратор напряжений Р3003 ТУ 25-04.3771-79	Пределы допускаемой основной погрешности для предела компарирования: 11 В $\pm(5U+1)$ мкВ, 1,1 В $\pm(5U+0,1)$ мкВ, 0,11 В $\pm(10U+0,04)$ мкВ, где U – номинальное значение измеряемого напряжения в вольтах
3	Установка для проверки электрической безопасности ГРП-745А	Диапазон выходных напряжений от 100 до 5000 В.
4	Мегаомметр Ф4102/1-1М ТУ 25-7534.005-87	Диапазон измерений сопротивления: 0...20000 МОм
5	Персональный компьютер ИВМ/РС с программным обеспечением	Стандартная конфигурация с ОС Windows ME (XP), программа «EL-4000 Config» НКГЖ.00315-01
<p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Предприятием-изготовителем средства поверки по п. 1, 2 является НПП «ЭЛЕМЕР».</p> <p>2 Все перечисленные в таблице 4.2 средства измерений должны иметь действующие свидетельства о поверке.</p> <p>3 Допускается применять отдельные, вновь разработанные или находящиеся в применении средства поверки и оборудование, по своим характеристикам не уступающие указанным в настоящей методике поверки.</p>		

4.5. Требования безопасности

4.5.1. При поверке выполняют требования техники безопасности, изложенные в документации на применяемые средства поверки и оборудование.

4.6. Условия поверки и подготовка к ней

4.6.1. При проведении поверки должны соблюдаться следующие условия:

- температура окружающего воздуха, °С 20 ± 5 ;
- относительная влажность воздуха, % 30 – 80;
- атмосферное давление, кПа (мм рт.ст.) 84,0 – 106,7 (630 – 800);
- напряжение питания, В $24 \pm 0,48$;
- вибрация, тряска и удары, влияющие на работу приборов и EL-4019 в процессе поверки, должны отсутствовать;
- внешние электрические и магнитные поля должны отсутствовать или находиться в пределах, не влияющих на работу EL-4019.

4.6.2. Операции, проводимые со средствами поверки и поверяемым EL-4019, должны соответствовать указаниям, приведенным в эксплуатационной документации.

4.6.3. Перед проведением поверки выполняют следующие подготовительные работы:

- EL-4019 выдерживают при указанной температуре не менее 30 мин;
- средства поверки подготавливают к работе в соответствии с эксплуатационной документацией.

4.7. Проведение поверки

4.7.1. Внешний осмотр поверяемого EL-4019 осуществляют в соответствии с п. 3.1.2 настоящего руководства по эксплуатации.

4.7.2. Опробование поверяемого EL-4019 состоит в проверке его работоспособности в соответствии с п. 2.5 и 3.2 настоящего руководства по эксплуатации.

4.7.3. Проверка электрической прочности изоляции

4.7.3.1. Проверку электрической прочности изоляции производят на установке GPI-745A.

4.7.3.2. Испытательное напряжение следует повышать плавно, начиная с нуля до испытательного в течение 5-10 с. Уменьшение напряжения до нуля должно производиться с такой же скоростью.

4.7.3.3. Значения испытательного напряжения для различных цепей EL-4019 указаны в таблице 4.3.

Таблица 4.3

Испытательное напряжение, В	Проверяемые цепи	Группы контактов, между которыми подключаются зажимы установки пробойной	
		Силовой зажим	Зажим заземления
500 переменного тока частотой 50 Гц	Цепи входа 1 (Vin0) <u>относительно</u> остальных входов	11,12	1-6, 13-20
	Цепи входа 2 (Vin1) <u>относительно</u> остальных входов	13,14	1-6, 11,12, 15-20
	Цепи входа 3 (Vin2) <u>относительно</u> остальных входов	15,16	1-6, 11-14,17-20
	Цепи входа 4 (Vin3) <u>относительно</u> остальных входов	17, 18	1-6, 11-16, 19, 20
	Цепи входа 5 (Vin4) <u>относительно</u> остальных входов	19, 20	1-6, 11-18
	Цепи входа 6 (Vin5) <u>относительно</u> остальных входов	1, 2	3-6, 11-20
	Цепи входа 7 (Vin6) <u>относительно</u> остальных входов	3, 4	1, 2, 5, 6, 11-20
	Цепи входа 8 (Vin7) <u>относительно</u> остальных входов	5, 6	1-4, 11-20
3000 постоянного тока	Цепи измерительных каналов (входы 1-8) <u>относительно</u> цепей питания и интерфейса	1-6, 11-20	7-10

Изоляцию выдерживают под действием испытательного напряжения в течение 1 мин. Затем напряжение плавно снижают до нуля, после чего испытательную установку отключают.

Во время проверки не должно происходить пробоев и поверхностного перекрытия изоляции.

4.7.4 Проверка электрического сопротивления изоляции

4.7.4.1. Проверку электрического сопротивления изоляции EL-4019 производят мегаомметром Ф 4102/1-1М или другим прибором для измерения электрического сопротивления с рабочим напряжением не более 500 В.

Отсчет показаний производят по истечении 1 мин после приложения напряжения между контактами в соответствии с таблицей 4.4.

Таблица 4.4

Испытательное напряжение, В	Проверяемые цепи	Группы контактов, между которыми подключаются зажимы мегаомметра	
		Силовой зажим	Зажим заземления
100 постоянного тока	Цепи входа 1 (Vin0) <i>относительно</i> остальных входов	11,12	1-6, 13-20
	Цепи входа 2 (Vin1) <i>относительно</i> остальных входов	13,14	1-6, 11,12, 15-20
	Цепи входа 3 (Vin2) <i>относительно</i> остальных входов	15,16	1-6, 11-14, 17-20
	Цепи входа 4 (Vin3) <i>относительно</i> остальных входов	17,18	1-6, 11-16, 19, 20
	Цепи входа 5 (Vin4) <i>относительно</i> остальных входов	19, 20	1-6, 11-18
	Цепи входа 6 (Vin5) <i>относительно</i> остальных входов	1, 2	3-6, 11-20
	Цепи входа 7 (Vin6) <i>относительно</i> остальных входов	3, 4	1, 2, 5, 6, 11-20
	Цепи входа 8 (Vin7) <i>относительно</i> остальных входов	5, 6	1-4, 11-20
500 постоянного тока	Цепи измерительных каналов (входы 1-8) <i>относительно</i> цепей питания и интерфейса	1-6, 11-20	7-10

Сопротивление изоляции не должно быть менее 20 МОм.

4.7.5. Определение значений основных погрешностей EL-4019

4.7.5.1. Определение значений основных погрешностей EL-4019 с входными сигналами в виде силы постоянного тока проводят в следующей последовательности:

1) подключают EL-4019 к модулю питания «ЭЛЕМЕР-EL-4001PWR», модулю преобразователя интерфейса «ЭЛЕМЕР-EL-4020RS». На верхней плате EL-4019 устанавливают все джамперы (перемычки). Включают модуль питания «ЭЛЕМЕР-EL-4001PWR»;

2) подготавливают ИКСУ к работе в режиме генерации постоянного тока и подключают его к измерительному входу EL-4019 посредством соединительного кабеля в соответствии с рисунком 4.1;

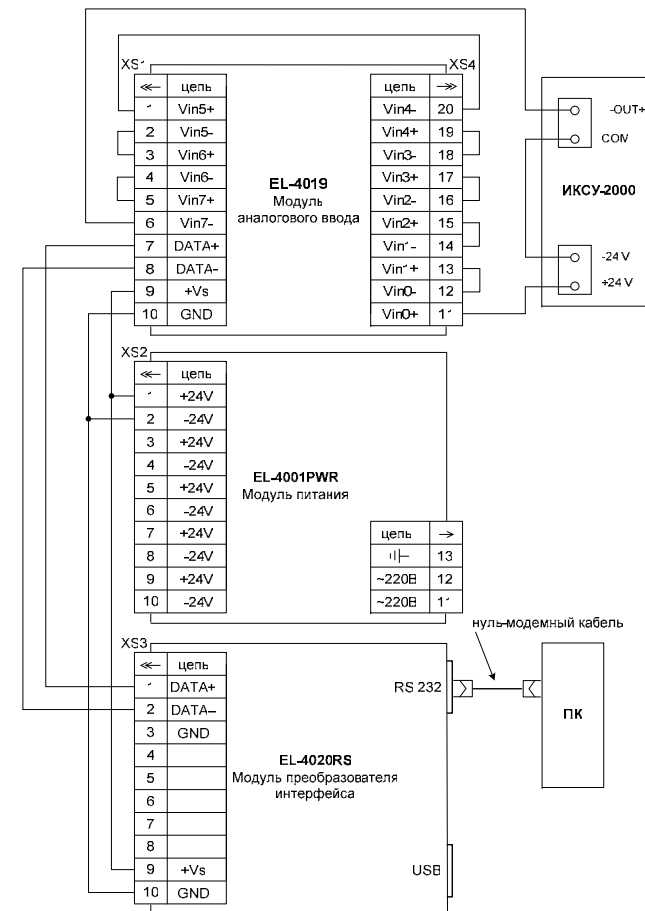


Рисунок 4.1

- 3) на ПК запускают программу «EL-4000 Config»;
- 4) с помощью программы «EL-4000 Config» для всех измерительных входов EL-4019 задают диапазон измерений (-20...20) мА;
- 5) устанавливают с помощью ИКСУ значение эмулируемого тока, равного -20 мА;
- 6) считывают на ПК установившееся показание на каждом канале;
- 7) определяют для каждого канала значение абсолютной погрешности ΔA как разность измеренного значения $A_{изм}$ и действительного значения A_{δ} измеряемой величины по формуле

$$\Delta A = A_{изм} - A_{\delta} \quad (4.1)$$

- 8) повторяют операции по п. 4.7.5.1.5)...4.7.5.1.7), поочередно устанавливая с помощью ИКСУ значения эмулируемого тока, равные -10; 0; 10 и 20 мА;
- 9) для всех измерительных входов EL-4019 устанавливают диапазон измерений (-5...5) мА;
- 10) повторяют операции по п. 4.7.5.1.5)...4.7.5.1.7), поочередно устанавливая с помощью ИКСУ значения эмулируемого тока, равные -5; -2,5; 0; 2,5 и 5 мА.

4.7.5.2. Определение значений основных погрешностей EL-4019 с входными сигналами в виде напряжения постоянного тока проводят в следующей последовательности:

- 1) на верхней плате EL-4019 снимают все джамперы (перемычки);
- 2) соединяют EL-4019 с компаратором напряжений Р3003 в соответствии с рисунком 4.2;
- 3) подключают EL-4019 модулю питания «ЭЛЕМЕР-EL-4001PWR», модулю преобразователя интерфейса «ЭЛЕМЕР-EL-4020RS» и включают модуль питания «ЭЛЕМЕР-EL-4001PWR»;

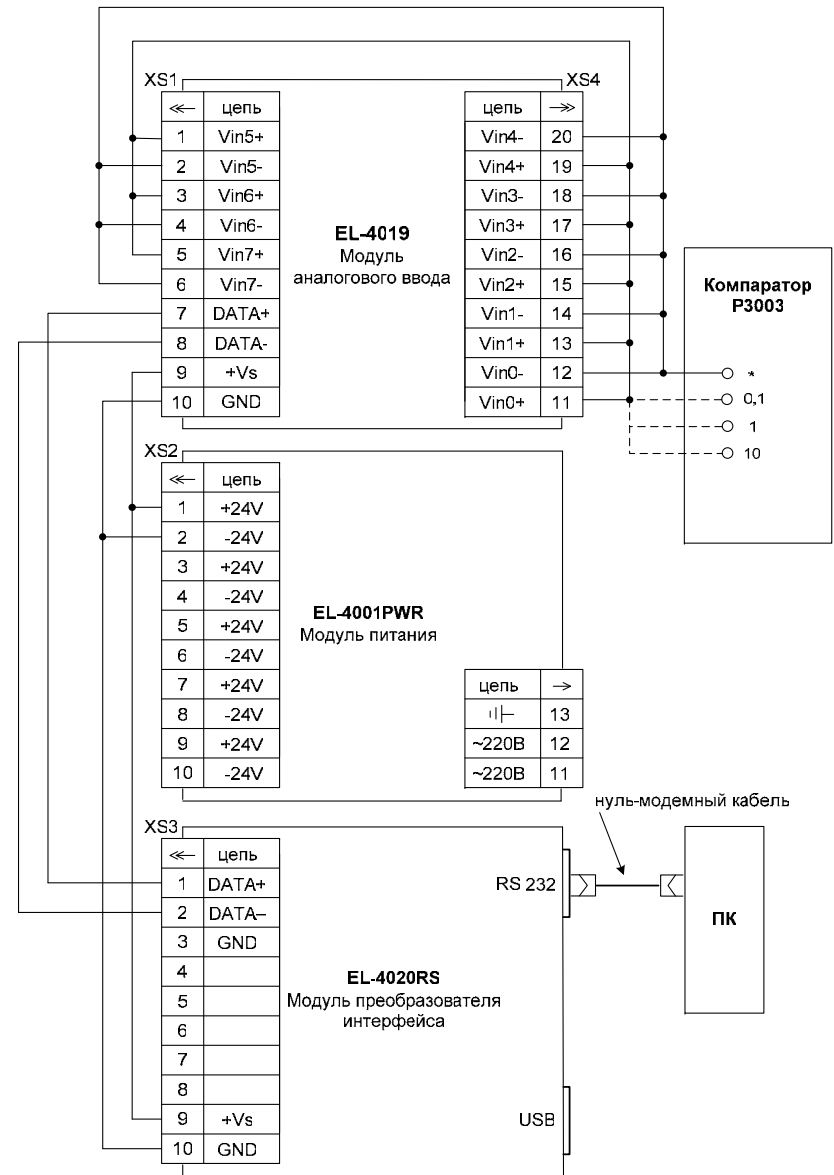


Рисунок 4.2

4) на ПК запускают программу «EL-4000 Config». С помощью программы «EL-4000 Config» для всех измерительных входов EL-4019 устанавливают диапазон измерений (-100...100) мВ;

5) устанавливают на компараторе P3003 значение эмулируемого напряжения -100 мВ;

6) считывают на ПК установившееся показание на каждом канале;

7) определяют для каждого канала значение абсолютной погрешности ΔA как разность измеренного значения $A_{изм}$ и действительного значения A_0 измеряемой величины по формуле (4.1);

8) повторяют операции по п. 4.7.5.2.5)...4.7.5.2.7), поочередно устанавливая на компараторе P3003 значения эмулируемого напряжения, равные -50; 0; 50 и 100 мВ;

9) для всех измерительных входов EL-4019 устанавливают диапазон измерений (-50...50) мВ;

10) повторяют операции по п. 4.7.5.2.5)...4.7.5.2.7), поочередно устанавливая на компараторе P3003 значения эмулируемого напряжения, равные -50; -25; 0; 25 и 50 мВ;

11) для всех измерительных входов EL-4019 устанавливают диапазон измерений (-15...15) мВ;

12) повторяют операции по п. 4.7.5.2.5)...4.7.5.2.7), поочередно устанавливая на компараторе P3003 значения эмулируемого напряжения, равные -15; -7; 0; 7 и 15 мВ;

13) подключают все входы измерительных каналов EL-4019 к выходам P3003 («*» и «1») в соответствии с рисунком 4.2;

14) для всех измерительных входов EL-4019 устанавливают диапазон измерений (-500...500) мВ;

15) повторяют операции по п. 4.7.5.2.5)...4.7.5.2.7), поочередно устанавливая на компараторе P3003 значения эмулируемого напряжения, равные -500; -250; 0; 250 и 500 мВ;

16) для всех измерительных входов EL-4019 устанавливают диапазон измерений (-1...1) В;

17) повторяют операции по п. 4.7.5.2.5)...4.7.5.2.7), поочередно устанавливая на компараторе P3003 значения эмулируемого напряжения, равные -1; -0,5; 0; 0,5 и 1 В;

18) подключают все входы измерительных каналов EL-4019 к выходам P3003 («*» и «10») в соответствии с рисунком 4.2;

19) для всех измерительных входов EL-4019 устанавливают диапазон измерений (-2,5...2,5) В;

20) повторяют операции по п. 4.7.5.2.5)...4.7.5.2.7), поочередно устанавливая на компараторе P3003 значения эмулируемого напряжения, равные -2,5; -1; 0; 1 и 2,5 В;

21) для всех измерительных входов EL-4019 устанавливают диапазон измерений (-5...5) В;

22) повторяют операции по п. 4.7.5.2.5)...4.7.5.2.7), поочередно устанавливая на компараторе Р3003 значения эмулируемого напряжения, равные -5; -2,5; 0; 2,5 и 5 В;

23) для всех измерительных входов EL-4019 устанавливают диапазон измерений (-10...10) В;

24) повторяют операции по п. 4.7.5.2.5)...4.7.5.2.7), поочередно устанавливая на компараторе Р3003 значения эмулируемого напряжения, равные -10; -5; 0; 5 и 10 В.

4.7.5.3. Определение значений основных погрешностей EL-4019 с входными сигналами от ТП проводят в следующей последовательности:

1) подключают EL-4019 к модулю питания «ЭЛЕМЕР-EL-4001PWR», модулю преобразователя интерфейса «ЭЛЕМЕР-EL-4020RS» и включают модуль питания «ЭЛЕМЕР-EL-4001PWR»;

2) на ПК запускают программу «EL-4000 Config»;

3) с помощью программы «EL-4000 Config» устанавливают тип первичного преобразователя («Тип датчика») «ТХК(L)»;

4) подключают к поверяемому измерительному каналу EL-4019 ИКСУ в режиме эмуляции сигналов от термодпары ТП ХК(L) соответствующим кабелем, выдерживают EL-4019 в таком состоянии в течение 30 мин;

5) устанавливают с помощью ИКСУ значение эмулируемой (действительной) температуры, равное 0 °С;

6) считывают на экране ПК установившиеся показания;

7) определяют значение основной абсолютной погрешности измерения ΔA как разность измеренного значения $A_{изм}$ и действительного значения $A_{д}$ измеряемой величины по формуле (4.1);

8) повторяют операции по п. 4.7.5.3.4)...4.7.5.3.7), поочередно подключая ИКСУ к входам всех поверяемых измерительных каналов EL-4019.

4.7.6. Определение значений основных погрешностей измерительных каналов EL-4019 с использованием комплекса автоматизированного многоканального поверочного «ЭЛЕМЕР-АМК-310» проводят в следующей последовательности:

1) подключают EL-4019 к модулю питания «ЭЛЕМЕР-EL-4001PWR», модулю преобразователя интерфейса «ЭЛЕМЕР-EL-4020RS» и включают модуль питания «ЭЛЕМЕР-EL-4001PWR»;

2) выдерживают EL-4019 во включенном состоянии в течение 60 мин;

3) подключают испытуемый EL-4019 к «ЭЛЕМЕР-АМК-310» в соответствии с настоящим руководством по эксплуатации и руководством по эксплуатации «ЭЛЕМЕР-АМК-310»;

4) запускают на ПК программу «Universal Calibrator» из комплекта «ЭЛЕМЕР-АМК-310»;

5) в программе «Universal Calibrator» переходят на закладку «Проверка», с помощью левой кнопки «мыши» устанавливают метки «√» для всех каналов, метки «√» для всех поверяемых точек и нажимают кнопку «Проверка»;

6) по окончании измерений программа автоматически производит обработку результатов измерений и на экране монитора ПК отображается измеренное значение величины и основная абсолютная погрешность измеряемой величины;

7) основная абсолютная погрешность измерений должна находиться в пределах, указанных в таблице 4.5.

4.8. Определение значений основных погрешностей измерительного канала, сконфигурированного под конкретный тип входного сигнала

4.8.1. Основную погрешность EL-4019 для конфигурации с ТП (п. 2.2.1, таблица 2.1) определяют в точках, соответствующих 5, 25, 50, 75, 95 % диапазона измерений.

Номинальные статические характеристики преобразования ТП должны соответствовать ГОСТ Р 8.585-2001.

Измерения для определения основных погрешностей измерительного канала EL-4019 с указанной конфигурацией проводят по методике, изложенной в п. 4.7.5.3.

Рассчитывают основную погрешность γ_1 в каждой поверяемой точке по формуле

$$\gamma_1 = \frac{A_{изм} - A_0}{A_в - A_н} \cdot 100\%, \quad (4.2)$$

где $A_н$, $A_в$ – нижнее и верхнее предельные значения диапазона измерений, указанных в таблице 2.1;

A_0 – действительное значение величины в поверяемой точке;

$A_{изм}$ – измеренное значение величины.

Наибольшее из рассчитанных значений основной погрешности не должно превышать соответствующего значения, указанного в таблице 2.1.

4.9. Обработка результатов поверки

4.9.1. При поверке EL-4019 значения основных абсолютных погрешностей, вычисленных по формуле (4.1) в каждой поверяемой точке, не должны превышать допустимых основных абсолютных погрешностей, указанных в таблице 4.5.

Таблица 4.5

Измеряемая величина	Диапазон измерений	Поверяемая точка	Значение основной абсолютной погрешности для индекса заказа	
			A	B
Ток, мА	(-20...20)	-20	0,04	0,08
		-10	0,04	0,08
		0	0,016	0,032
		10	0,016	0,032
		20	0,016	0,032
	(-5...5)	-5	0,01	0,02
		-2,5	0,01	0,02
		0	0,005	0,01
		2,5	0,005	0,01
		5	0,005	0,01
Напряжение, мВ	(-100...100)	-100	0,2	0,4
		-50	0,2	0,4
		0	0,1	0,2
		50	0,1	0,2
		100	0,1	0,2
	(-50...50)	-50	0,1	0,2
		-25	0,1	0,2
		0	0,009	0,018
		15	0,017	0,034
		25	0,023	0,046
	(-15...15)	50	0,029	0,058
		-15	0,03	0,06
		-7	0,03	0,06
		0	0,015	0,03
		7	0,015	0,03
	(-500...500)	15	0,015	0,03
		-500	1	2
		-250	1	2
		0	0,5	1
		250	0,5	1
Напряжение, В	(-1...1)	500	0,5	1
		-1	0,002	0,004
		-0,5	0,002	0,004
		0	0,001	0,002
		0,5	0,001	0,002
	(-2,5...2,5)	1	0,001	0,002
		-2,5	0,005	0,01
		-1	0,005	0,01
		0	0,0025	0,005
		1	0,0025	0,005
	2,5	0,0025	0,005	

Продолжение таблицы 4.5

Измеряемая величина	Диапазон измерений	Поверяемая точка	Значение основной абсолютной погрешности для индекса заказа	
			A	B
Напряжение, В	(-5...5)	-5	0,01	0,02
		-2,5	0,01	0,02
		0	0,005	0,01
		2,5	0,005	0,01
		5	0,005	0,01
	(-10...10)	-10	0,02	0,04
		-5	0,02	0,04
		0	0,01	0,02
		5	0,01	0,02
		10	0,01	0,02
Температура, °С	(-50...+600)	0	2,65	3,30

4.9.2. При поверке EL-4019 с помощью комплекса многоканального поверочного «ЭЛЕМЕР-АМК-310» значения основных абсолютных погрешностей в каждой поверяемой точке, не должны превышать допускаемых основных абсолютных погрешностей, указанных в таблице 4.5.

4.10. Оформление результатов поверки

4.10.1. Положительные результаты поверки EL-4019 оформляют свидетельством о государственной поверке установленной формы по ПР 50.2.006-94 или отметкой в РЭ с нанесением оттиска поверительного клейма.

4.10.1.1. Результаты поверки EL-4019, сконфигурированного под конкретные входные сигналы, оформляют свидетельством о государственной поверке установленной формы по ПР 50.2.006-94 с указанием результатов поверки на его оборотной стороне (или протоколом произвольной формы).

Внимание! В этом случае не допускается использовать EL-4019 с другими конфигурациями.

4.10.2. При отрицательных результатах поверки EL-4019 не допускается к применению до выяснения причин неисправностей и их устранения.

4.10.3. После устранения обнаруженных неисправностей проводят повторную поверку, результаты повторной поверки – окончательные.

5. ПРАВИЛА ТРАНСПОРТИРОВАНИЯ И ХРАНЕНИЯ

5.1. EL-4019 транспортируется всеми видами транспорта в крытых транспортных средствах. Крепление тары в транспортных средствах должно производиться согласно правилам, действующим на соответствующих видах транспорта.

5.2. Условия транспортирования должны соответствовать условиям 5 по ГОСТ 15150-69 при температуре окружающего воздуха от минус 50 до плюс 50 °С с соблюдением мер защиты от ударов и вибраций.

5.3. Условия хранения EL-4019 в транспортной таре на складе изготовителя и потребителя должны соответствовать условиям 1 по ГОСТ 15150-69.

6. СВИДЕТЕЛЬСТВО О ПРИЕМКЕ

6.1. Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019» заводской номер № _____ изготовлен и принят в соответствии с обязательными требованиями государственных стандартов, действующей технической документацией и признан годным к эксплуатации.

Класс точности (индекс заказа) _____ А В

Код климатического исполнения _____ СЗ Т4

Модуль измерения _____ Стандартный Расширенный

Начальник ОТК

М.П. _____

(личная подпись)

_____ (расшифровка подписи)

_____ (год, месяц, число)

6.2. Результаты первичной поверки (калибровки) EL-4019 положительны.

Дата поверки _____

М.П. _____

Поверитель _____ (фамилия и подпись)

7. СВИДЕТЕЛЬСТВО ОБ УПАКОВЫВАНИИ

7.1. Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019» заводской номер № _____ упакован научно-производственным предприятием «ЭЛЕМЕР» согласно требованиям, предусмотренным в действующей технической документации.

_____ (должность)

_____ (личная подпись)

_____ (расшифровка подписи)

_____ (год, месяц, число)

8. РЕСУРСЫ, СРОКИ СЛУЖБЫ И ХРАНЕНИЯ И ГАРАНТИИ ИЗГОТОВИТЕЛЯ (ПОСТАВЩИКА)

8.1. Ресурс EL-4019 – 100 000 ч в течение срока службы 12 лет, в том числе срок хранения 6 месяцев с момента изготовления в упаковке изготовителя в складском помещении.

Указанный ресурс, срок службы и срок хранения действительны при соблюдении потребителем требований действующей эксплуатационной документации.

8.2. Гарантийный срок – 5 лет со дня продажи EL-4019.

8.3. В случае потери работоспособности EL-4019 ремонт производится на предприятии-изготовителе по адресу:

124460, Москва, Зеленоград,
корп. 1145, н.п. 1,
НПП «ЭЛЕМЕР»
Тел.: (495) 925-51-47
Факс: (499) 710-00-01
E-mail: elemer@elemer.ru

8.3.1. Без гарантийного талона с заполненной ремонтной картой EL-4019 в ремонт не принимается.

9. ОСОБЫЕ ОТМЕТКИ

Результаты периодической поверки (калибровки) EL-4019 положительны.

Дата поверки _____

М.П.

Поверитель _____
(фамилия и подпись)

Результаты периодической поверки (калибровки) EL-4019 положительны.

Дата поверки _____

М.П.

Поверитель _____
(фамилия и подпись)

Приложение А
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Габаритные и монтажные размеры

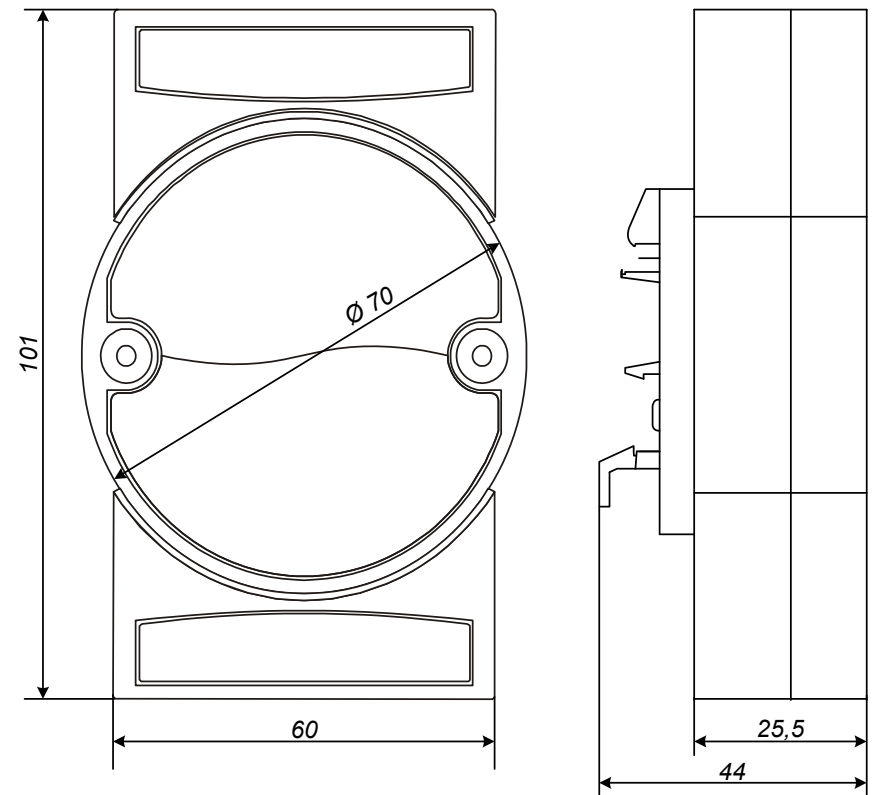


Рисунок А.1

Продолжение приложения А
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Вид передней панели

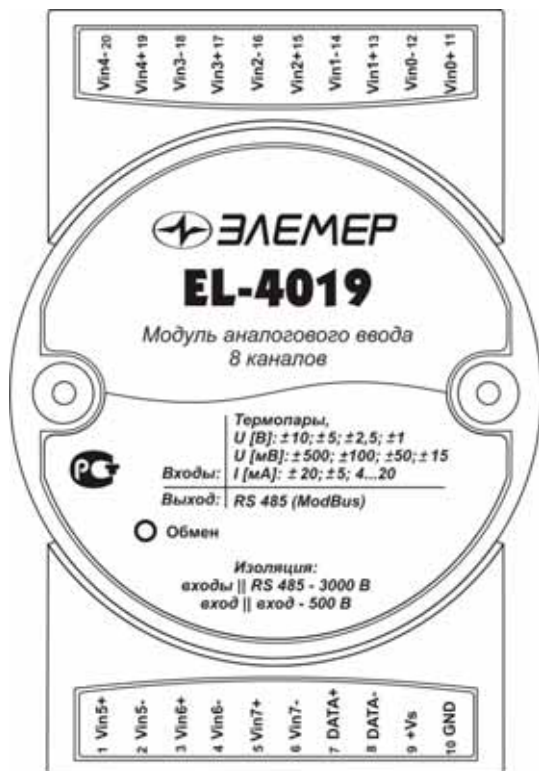


Рисунок А.2

Продолжение приложения А
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Вид задней панели

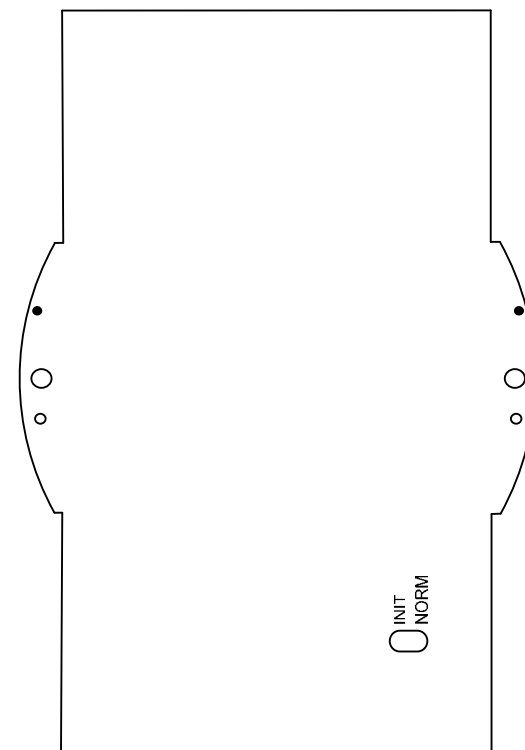


Рисунок А.3

Приложение Б
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Функциональная схема

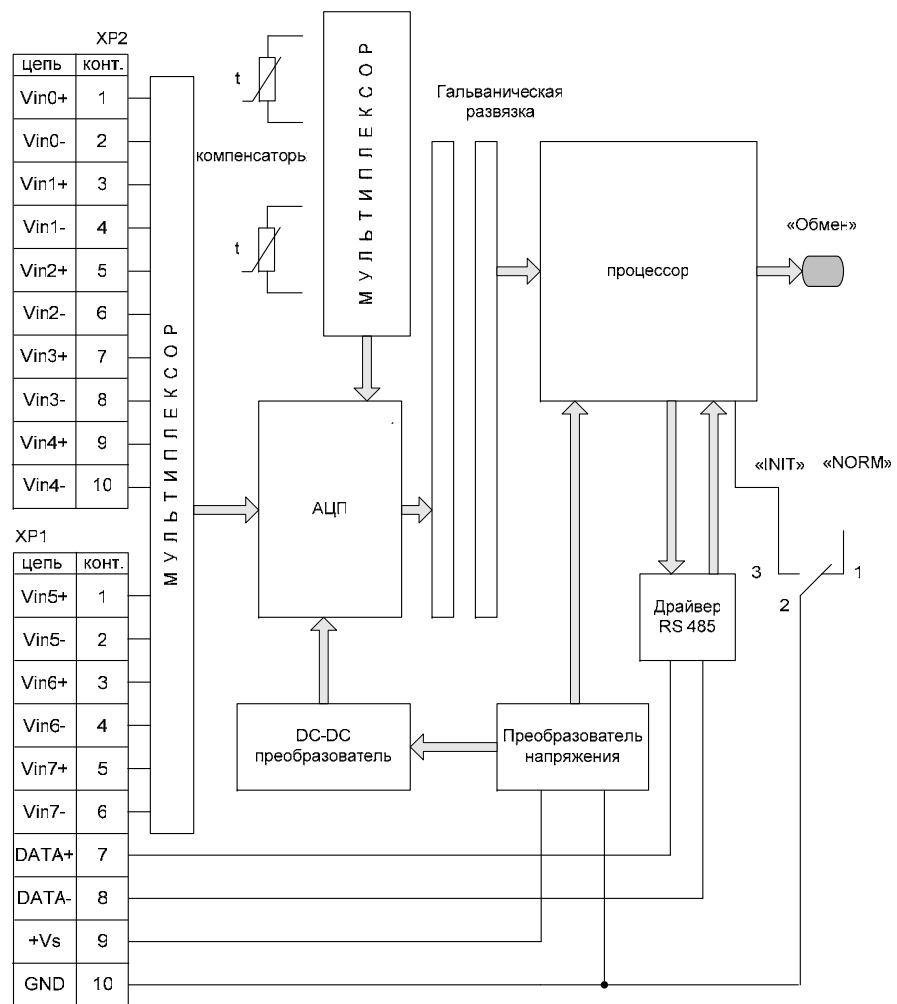


Рисунок Б.1

**Продолжение приложения Б
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Настройка каналов**

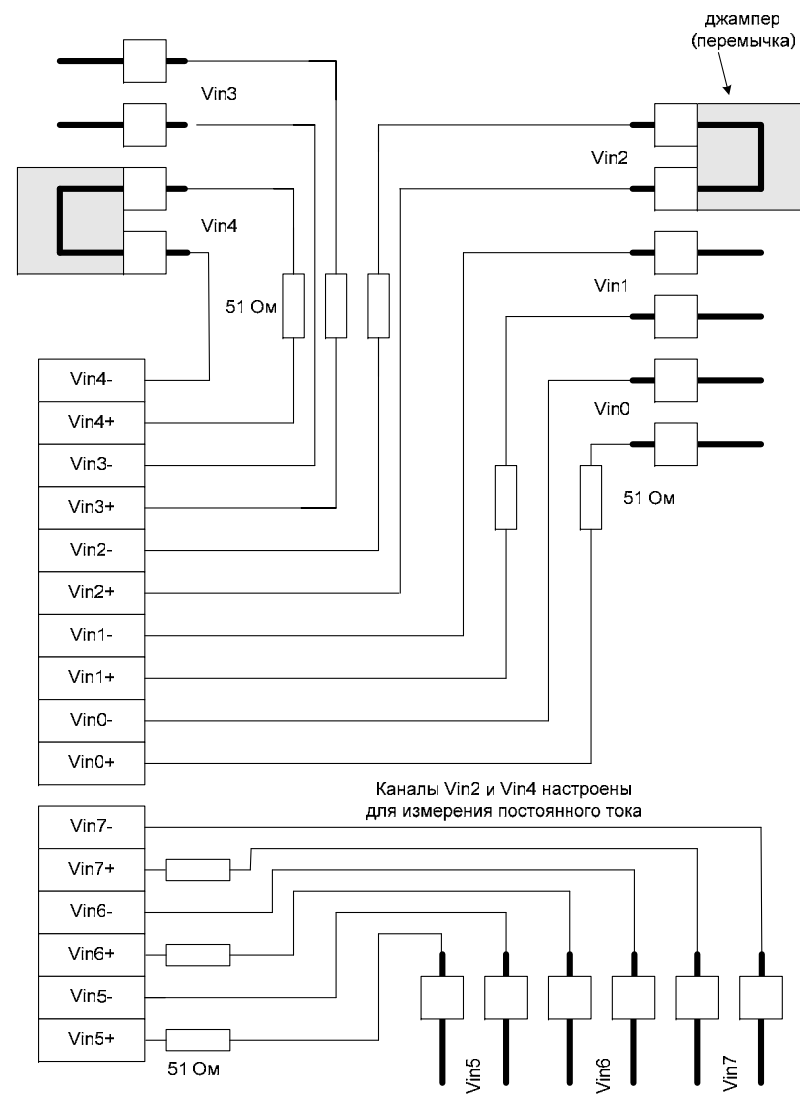


Рисунок Б.2

Приложение В
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Описание регистров

В.1 Параметры EL-4019:

В.1.1. Диапазоны измерений и градуировки приведены в таблице В.1.

Таблица В.1

№ диапазона градуировки	Пределы измерений		Точка градуировки по диапазону
	нижний	верхний	
0	-1 В	+1 В	1 В
1	-500 мВ	+500 мВ	500 мВ
2	не используется		150 мВ
3	-100 мВ	+100 мВ	100 мВ
4	-50 мВ	+50 мВ	50 мВ
5	не используется		25 мВ
6	-15 мВ	+15 мВ	15 мВ
7	не используется		5 мВ
8	-20 В	+20 В	20 В
9	-10 В	+10 В	10 В
10	-5 В	+5 В	5 В
11	-2,5 В	+2,5 В	2,5 В
12	не используется		1 В
13	не используется		500 мВ
14	-20 мА	+20 мА	20 мА
15	-5 мА	+5 мА	5 мА

П р и м е ч а н и е – после градуировки EL-4019 должен быть поверен.

В.1.2. Типы датчиков приведены в таблице В.2.

Таблица В.2

№ датчика в регистре	Входные сигналы (тип датчика)	Пределы преобразования для ValueNorm		№ диапазона градуировки
		нижний (MinRange)	верхний (MaxRange)	
0x00	±15 мВ	-15 мВ	+15 мВ	6
0x01	±50 мВ	-50 мВ	+50 мВ	4
0x02	±100 мВ	-100 мВ	+100 мВ	3
0x03	±500 мВ	-500 мВ	+500 мВ	1
0x04	±1 В	-1 В	+1 В	0
0x05	±2,5 В	-2,5 В	+2,5 В	11
0x06	±20 мА	-20 мА	+20 мА	14
0x07	4...20 мА	+4 мА	+20 мА	14
0x08	±10 В	-10 В	+10 В	9
0x09	±5 В	-5 В	+5 В	10
0x0A	±1 В	-1 В	+1 В	0
0x0B	±20 В	-20 В	+20 В	8
0x0C	±5 мА	-5 мА	+5 мА	15
0x0D	±20 мА	-20 мА	+20 мА	14
0x0E	ТЖК (J)	0 °С	760 °С	4
0x0F	ТХА (K)	0 °С	1370 °С	4
0x10	ТМКН(Т)	-100 °С	400 °С	4
0x11	ТХКН(Е)	0 °С	1000 °С	4
0x12	ТПП (R)	500 °С	1750 °С	4
0x13	ТПП (S)	500 °С	1750 °С	4
0x14	ТПР (B)	500 °С	1800 °С	4
0x15	ТХК (L)	-50 °С	600 °С	4
0x16	ТНН (N)	-50 °С	1100 °С	4
0x17	ТВР (A-1)	0 °С	2500 °С	4
0x18	ТВР (A-2)	0 °С	1800 °С	4
0x19	ТВР (A-3)	0 °С	1800 °С	4

В.1.3. Описание регистров приведено в таблицах В.3 – В.6.

Таблица В.3 – Пространство «HOLD» регистров

Адрес регистра	Регистр	Наименование параметра	Команда чтения	Команда записи	Значение по умолчанию	Min	Max
0x0000	ValueNorm[0]	Целочисленное представление измеряемой величины канала 0	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0001	ValueNorm[1]	Целочисленное представление измеряемой величины канала 1	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0002	ValueNorm[2]	Целочисленное представление измеряемой величины канала 2	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0003	ValueNorm[3]	Целочисленное представление измеряемой величины канала 3	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0004	ValueNorm[4]	Целочисленное представление измеряемой величины канала 4	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0005	ValueNorm[5]	Целочисленное представление измеряемой величины канала 5	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0006	ValueNorm[6]	Целочисленное представление измеряемой величины канала 6	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0007	ValueNorm[7]	Целочисленное представление измеряемой величины канала 7	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x00C8	SensType[0]	Тип датчика канала 0	0x03, 0x04	0x10	0x000F	0x0000	0x0019
0x00C9	SensType[1]	Тип датчика канала 1	0x03, 0x04	0x10	0x000F	0x0000	0x0019
0x00CA	SensType[2]	Тип датчика канала 2	0x03, 0x04	0x10	0x000F	0x0000	0x0019
0x00CB	SensType[3]	Тип датчика канала 3	0x03, 0x04	0x10	0x000F	0x0000	0x0019
0x00CC	SensType[4]	Тип датчика канала 4	0x03, 0x04	0x10	0x000F	0x0000	0x0019
0x00CD	SensType[5]	Тип датчика канала 5	0x03, 0x04	0x10	0x000F	0x0000	0x0019
0x00CE	SensType[6]	Тип датчика канала 6	0x03, 0x04	0x10	0x000F	0x0000	0x0019
0x00CF	SensType[7]	Тип датчика канала 7	0x03, 0x04	0x10	0x000F	0x0000	0x0019
0x00D2	MODEL_HI	Модель прибора	0x03, 0x04	0x10	0x4019	0x0000	0xFFFF
0x00D3	MODEL_Low		0x03, 0x04	0x10	0x0000	0x0000	0xFFFF

Продолжение таблицы В.3

Адрес регистра	Регистр	Наименование параметра	Команда чтения	Команда записи	Значение по умолчанию	Min	Max
0x00D4	VER_HI	Вариант исполнения устройства	0x03, 0x04	0x10	0x0000	0x0000	0xFFFF
0x00D5	VER_Low		0x03, 0x04	0x10	0x0000	0x0000	0xFFFF
0x00DC	ENCN	Разрешение работы каналов	0x03, 0x04	0x10	0x00FF	0x0000	0x00FF
0x0400	TYPE_DEVICE	Тип прибора	0x03, 0x04	–	57	–	–
0x0408	ADDRESS	Сетевой адрес	0x03, 0x04	0x10	0x0001	0x0001	0x00FF
0x0409	RATE	Скорость обмена*	0x03, 0x04	0x10	0x0006	0x0003	0x0009
0x040A	PARITY	Паритет**	0x03, 0x04	0x10	0x0000	0x0000	0x0002
0x040B	PROTOCOL	Тип протокола***	0x03, 0x04	0x10	0x0000	0x0000	0x0001
0x040E	TEXT	Текст пользователя (кодировка Win 1251)	0x03, 0x04	0x10	0x3430	–	–
0x040F					0x3539	–	–
0x0410					0x2020	–	–
0x0411					0x2020	–	–
0x0412					0x2020	–	–
0x0413					0x2020	–	–
0x0414					0x2020	–	–
0x0415					0x2020	–	–
0x0416	BLINK	Включение светодиода для идентификации EL-4019****	0x03, 0x04	0x10	–	–	–
0x0417	LATCH	Защелкивание синхронных данных****	0x03, 0x04	0x10	–	–	–
0x0418	RESET	Перезапуск EL-4019	0x03, 0x04	0x10	–	–	–
0x0419	MODE_INIT	Режим INIT	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x041B	DEFAULT_SET	Запись заводских установок параметров	0x03, 0x04	0x10	–	–	–
0x041C	VERIFY_CLB	Проверка на совпадение копии градуировочных коэффициентов	0x03, 0x04	0x10	–	–	–
0x041D	RESTORE_CLB	Восстановление заводских градуировочных коэффициентов	0x03, 0x04	0x10	–	–	–
0x0500	Value_Low[0]	Измеряемая величина канала 0	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0501	Value_Hi[0]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0502	Value_Low[1]	Измеряемая величина канала 1	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0503	Value_Hi[1]		0x03, 0x04	–	–	–	–

Продолжение таблицы В.3

Адрес регистра	Регистр	Наименование параметра	Команда чтения	Команда записи	Значение по умолчанию	Min	Max
0x0504	Value_Low[2]	Измеряемая величина канала 2	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0505	Value_Hi[2]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0506	Value_Low[3]	Измеряемая величина канала 3	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0507	Value_Hi[3]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0508	Value_Low[4]	Измеряемая величина канала 4	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0509	Value_Hi[4]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x050A	Value_Low[5]	Измеряемая величина канала 5	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x050B	Value_Hi[5]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x050C	Value_Low[6]	Измеряемая величина канала 6	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x050D	Value_Hi[6]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x050E	Value_Low[7]	Измеряемая величина канала 7	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x050F	Value_Hi[7]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0510	ValueAttr_Low[0]	Измеряемая величина канала 0 с атрибутами	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0511	ValueAttr_Hi[0]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0512	ValueError[0]	Статус измеряемого канала 0	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0513	ValueTime[0]	Время измерения канала 0	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0514	ValueAttr_Low[1]	Измеряемая величина канала 1 с атрибутами	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0515	ValueAttr_Hi[1]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0516	ValueError[1]	Статус измеряемого канала 1	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0517	ValueTime[1]	Время измерения канала 1	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0518	ValueAttr_Low[2]	Измеряемая величина канала 2 с атрибутами	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0519	ValueAttr_Hi[2]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x051A	ValueError[2]	Статус измеряемого канала 2	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x051B	ValueTime[2]	Время измерения канала 2	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x051C	ValueAttr_Low[3]	Измеряемая величина канала 3 с атрибутами	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x051D	ValueAttr_Hi[3]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x051E	ValueError[3]	Статус измеряемого канала 3	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x051F	ValueTime[3]	Время измерения канала 3	0x03, 0x04	–	–	–	–

Продолжение таблицы В.3

Адрес регистра	Регистр	Наименование параметра	Команда чтения	Команда записи	Значение по умолчанию	Min	Max
0x0520	ValueAttr_Low[4]	Измеряемая величина канала 4 с атрибутами	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0521	ValueAttr_Hi[4]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0522	ValueError[4]	Статус измеряемого канала 4	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0523	ValueTime[4]	Время измерения канала 4	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0524	ValueAttr_Low[5]	Измеряемая величина канала 5 с атрибутами	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0525	ValueAttr_Hi[5]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0526	ValueError[5]	Статус измеряемого канала 5	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0527	ValueTime[5]	Время измерения канала 5	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0528	ValueAttr_Low[6]	Измеряемая величина канала 6 с атрибутами	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0529	ValueAttr_Hi[6]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x052A	ValueError[6]	Статус измеряемого канала 6	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x052B	ValueTime[6]	Время измерения канала 6	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x052C	ValueAttr_Low[7]	Измеряемая величина канала 7 с атрибутами	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x052D	ValueAttr_Hi[7]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x052E	ValueError[7]	Статус измеряемого канала 7	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x052F	ValueTime[7]	Время измерения канала 7	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0530	LatchValue_Low[0]	Защелкнутая измеряемая величина канала 0	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0531	LatchValue_Hi[0]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0532	LatchValue_Low[1]	Защелкнутая измеряемая величина канала 1	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0533	LatchValue_Hi[1]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0534	LatchValue_Low[2]	Защелкнутая измеряемая величина канала 2	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0535	LatchValue_Hi[2]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0536	LatchValue_Low[3]	Защелкнутая измеряемая величина канала 3	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0537	LatchValue_Hi[3]		0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0538	LatchValue_Low[4]	Защелкнутая измеряемая величина канала 4	0x03, 0x04	–	–	–	–
0x0539	LatchValue_Hi[4]		0x03, 0x04	–	–	–	–

Продолжение таблицы В.3

Адрес регистра	Регистр	Наименование параметра	Команда чтения	Команда записи	Значение по умолчанию	Min	Max
0x053A	LatchValue_Low[5]	Защелкнутая измеряемая величина канала 5	0x03,0x04	–	–	–	–
0x053B	LatchValue_Hi[5]		0x03,0x04	–	–	–	–
0x053C	LatchValue_Low[6]	Защелкнутая измеряемая величина канала 6	0x03,0x04	–	–	–	–
0x053D	LatchValue_Hi[6]		0x03,0x04	–	–	–	–
0x053E	LatchValue_Low[7]	Защелкнутая измеряемая величина канала 7	0x03,0x04	–	–	–	–
0x053F	LatchValue_Hi[7]		0x03,0x04	–	–	–	–

Примечания

- 1 * Коды скоростей обмена EL-4019 приведены в таблице В.3.1.
- 2 ** Коды паритета EL-4019 приведены в таблице В.3.2.
- 3 *** Типы протокола EL-4019 приведены в таблице В.3.3.
- 4 **** Запись любого числа вызывает действие.
- 5 Low - младший регистр, Hi - старший регистр.

Таблица В.3.1 – Коды скоростей обмена

Значение, записываемое в регистр	Скорость обмена, бод
0x0003	1200
0x0004	2400
0x0005	4800
0x0006	9600
0x0007	19200
0x0008	38400
0x0009	57600
0x000A	115200

Таблица В.3.2 – Коды выбора типа паритета

Значение, записываемое в регистр	Тип паритета
0x0000	Нет
0x0001	Нечётный
0x0002	Чётный

Таблица В.3.3 – Коды выбора протокола

Значение, записываемое в регистр	Тип протокола
0x0000	MODBUS RTU
0x0001	UAIL(ELEMER)

Таблица В.4 – Параметры конфигурации

Адрес регистра	Регистр	Наименование параметра	Команда чтения	Команда записи	Значение по умолчанию	Min	Max
0x0600	FADC	Частота измерений АЦП	0x03,0x04	0x10	0x000A	0x0001	0x000F
0x0601	dTSelfCalibADC	Период автоматической градуировки АЦП	0x03,0x04	0x10	0x0014	0x0000	0xFFFF
0x0602	GoSelfCalibADC	Провести автоматическую градуировку АЦП	0x03,0x04	0x10	–	–	–
0x0604	TempComp1_Low	Температура компенсатора 1	0x03,0x04	–	–	–	–
0x0605	TempComp1_Hi		0x03,0x04	–	–	–	–
0x0606	TempComp2_Low	Температура компенсатора 2	0x03,0x04	–	–	–	–
0x0607	TempComp2_Hi		0x03,0x04	–	–	–	–
0x0608	FADCcomp	Частота измерений АЦП компенсаторов	0x03,0x04	0x10	0x000A	0x0001	0x000F
0x0609	dTCompMeter	Период измерения компенсаторов	0x03,0x04	0x10	0x0014	0x0000	0xFFFF
0x060A	GoCompMeter	Измерить компенсаторы	0x03,0x04	0x10	–	–	–
0x060B	Off_IntComp[0]	Отключить внутреннюю компенсацию для канала 0	0x03,0x04	0x10	0x0000	0x0000	0x0001
0x060C	Off_IntComp[1]	Отключить внутреннюю компенсацию для канала 1	0x03,0x04	0x10	0x0000	0x0000	0x0001
0x060D	Off_IntComp[2]	Отключить внутреннюю компенсацию для канала 2	0x03,0x04	0x10	0x0000	0x0000	0x0001
0x060E	Off_IntComp[3]	Отключить внутреннюю компенсацию для канала 3	0x03,0x04	0x10	0x0000	0x0000	0x0001
0x060F	Off_IntComp[4]	Отключить внутреннюю компенсацию для канала 4	0x03,0x04	0x10	0x0000	0x0000	0x0001
0x0610	Off_IntComp[5]	Отключить внутреннюю компенсацию для канала 5	0x03,0x04	0x10	0x0000	0x0000	0x0001
0x0611	Off_IntComp[6]	Отключить внутреннюю компенсацию для канала 6	0x03,0x04	0x10	0x0000	0x0000	0x0001
0x0612	Off_IntComp[7]	Отключить внутреннюю компенсацию для канала 7	0x03,0x04	0x10	0x0000	0x0000	0x0001
0x0613	TCompOffset_Low[0]	Смещение Т компенсации для канала 0	0x03,0x04	0x10	0 °C	-50 °C	150 °C
0x0614	TCompOffset_Hi[0]						
0x0615	TCompOffset_Low[1]	Смещение Т компенсации для канала 1	0x03,0x04	0x10	0 °C	-50 °C	150 °C
0x0616	TCompOffset_Hi[1]						

Продолжение таблицы В.4

Адрес регистра	Регистр	Наименование параметра	Команда чтения	Команда записи	Значение по умолчанию	Min	Max
0x0617	TCompOffset_Low[2]	Смещение Т компенсации для канала 2	0x03,0x04	0x10	0 °С	-50 °С	150 °С
0x0618	TCompOffset_Hi[2]						
0x0619	TCompOffset_Low[3]	Смещение Т компенсации для канала 3	0x03,0x04	0x10	0 °С	-50 °С	150 °С
0x061A	TCompOffset_Hi[3]						
0x061B	TCompOffset_Low[4]	Смещение Т компенсации для канала 4	0x03,0x04	0x10	0 °С	-50 °С	150 °С
0x061C	TCompOffset_Hi[4]						
0x061D	TCompOffset_Low[5]	Смещение Т компенсации для канала 5	0x03,0x04	0x10	0 °С	-50 °С	150 °С
0x061E	TCompOffset_Hi[5]						
0x061F	TCompOffset_Low[6]	Смещение Т компенсации для канала 6	0x03,0x04	0x10	0 °С	-50 °С	150 °С
0x0620	TCompOffset_Hi[6]						
0x0621	TCompOffset_Low[7]	Смещение Т компенсации для канала 7	0x03,0x04	0x10	0 °С	-50 °С	150 °С
0x0622	TCompOffset_Hi[7]						
0x0623	Offset_Low[0]	Смещение для канала 0	0x03,0x04	0x10	0	-1000	+1000
0x0624	Offset_Hi[0]						
0x0625	Offset_Low[1]	Смещение для канала 1	0x03,0x04	0x10	0	-1000	+1000
0x0626	Offset_Hi[1]						
0x0627	Offset_Low[2]	Смещение для канала 2	0x03,0x04	0x10	0	-1000	+1000
0x0628	Offset_Hi[2]						
0x0629	Offset_Low[3]	Смещение для канала 3	0x03,0x04	0x10	0	-1000	+1000
0x062A	Offset_Hi[3]						
0x062B	Offset_Low[4]	Смещение для канала 4	0x03,0x04	0x10	0	-1000	+1000
0x062C	Offset_Hi[4]						
0x062D	Offset_Low[5]	Смещение для канала 5	0x03,0x04	0x10	0	-1000	+1000
0x062E	Offset_Hi[5]						
0x062F	Offset_Low[6]	Смещение для канала 6	0x03,0x04	0x10	0	-1000	+1000
0x0630	Offset_Hi[6]						
0x0631	Offset_Low[7]	Смещение для канала 7	0x03,0x04	0x10	0	-1000	+1000
0x0632	Offset_Hi[7]						
0x641	NambAverage	Количество усреднений при градуировке	0x03,0x04	0x10	8	1	100
0x642	CalibRComp	Градуировка R опоры компенсатора	0x03,0x04	0x10	–	–	–
0x643	CalibOffset	Градуировка смещения на канале N	0x03,0x04	0x10	–	–	–
0x644	CalibSpan	Градуировка диапазона на канале N	0x03,0x04	0x10	–	–	–
0x645	DeviceError	Общие ошибки EL-4019	0x03,0x04	–	–	–	–

Таблица В.5 – Градуировочные коэффициенты

Адрес регистра	Регистр	Наименование параметра	Команда чтения	Команда записи	Значение по умолчанию	Min	Max
0x0700	RRefComp_Low	R опоры компенсаторов	0x03,0x04	0x10	100	90	110
0x0701	RRefComp_Hi						
0x0702	OffsetRange0_Low	Смещение нуля для диапазона 0	0x03,0x04	0x10	0	-0,1	0,1
0x0703	OffsetRange0_Hi						
0x0704	SlopeRange0_Low	Наклон для диапазона 0	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x0705	SlopeRange0_Hi						
0x0706	OffsetRange1_Low	Смещение нуля для диапазона 1	0x03,0x04	0x10	0	-60	60
0x0707	OffsetRange1_Hi						
0x0708	SlopeRange1_Low	Наклон для диапазона 1	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x0709	SlopeRange1_Hi						
0x070A	OffsetRange2_Low	Смещение нуля для диапазона 2	0x03,0x04	0x10	0	-30	30
0x070B	OffsetRange2_Hi						
0x070C	SlopeRange2_Low	Наклон для диапазона 2	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x070D	SlopeRange2_Hi						
0x070E	OffsetRange3_Low	Смещение нуля для диапазона 3	0x03,0x04	0x10	0	-15	15
0x070F	OffsetRange3_Hi						
0x0710	SlopeRange3_Low	Наклон для диапазона 3	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x0711	SlopeRange3_Hi						
0x0712	OffsetRange4_Low	Смещение нуля для диапазона 4	0x03,0x04	0x10	0	-7	7
0x0713	OffsetRange4_Hi						
0x0714	SlopeRange4_Low	Наклон для диапазона 4	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x0715	SlopeRange4_Hi						
0x0716	OffsetRange5_Low	Смещение нуля для диапазона 5	0x03,0x04	0x10	0	-4	4
0x0717	OffsetRange5_Hi						
0x0718	SlopeRange5_Low	Наклон для диапазона 5	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x0719	SlopeRange5_Hi						
0x071A	OffsetRange6_Low	Смещение нуля для диапазона 6	0x03,0x04	0x10	0	-2	2
0x071B	OffsetRange6_Hi						
0x071C	SlopeRange6_Low	Наклон для диапазона 6	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x071D	SlopeRange6_Hi						
0x071E	OffsetRange7_Low	Смещение нуля для диапазона 7	0x03,0x04	0x10	0	-1	1
0x071F	OffsetRange7_Hi						

Продолжение таблицы В.5

Адрес регистра	Регистр	Наименование параметра	Команда чтения	Команда записи	Значение по умолчанию	Min	Max
0x0720	SlopeRange7_Low	Наклон для диапазона 7	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x0721	SlopeRange7_Hi						
0x0722	OffsetRange8_Low	Смещение нуля для диапазона 8	0x03,0x04	0x10	0	-2	2
0x0723	OffsetRange8_Hi						
0x0724	SlopeRange8_Low	Наклон для диапазона 8	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x0725	SlopeRange8_Hi						
0x0726	OffsetRange9_Low	Смещение нуля для диапазона 9	0x03,0x04	0x10	0	-1	1
0x0727	OffsetRange9_Hi						
0x0728	SlopeRange9_Low	Наклон для диапазона 9	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x0729	SlopeRange9_Hi						
0x072A	OffsetRange10_Low	Смещение нуля для диапазона 10	0x03,0x04	0x10	0	-0,6	0,6
0x072B	OffsetRange10_Hi						
0x072C	SlopeRange10_Low	Наклон для диапазона 10	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x072D	SlopeRange10_Hi						
0x072E	OffsetRange11_Low	Смещение нуля для диапазона 11	0x03,0x04	0x10	0	-0,3	0,3
0x072F	OffsetRange11_Hi						
0x730	SlopeRange11_Low	Наклон для диапазона 11	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x731	SlopeRange11_Hi						
0x732	OffsetRange12_Low	Смещение нуля для диапазона 12	0x03,0x04	0x10	0	-0,15	0,15
0x733	OffsetRange12_Hi						
0x734	SlopeRange12_Low	Наклон для диапазона 12	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x735	SlopeRange12_Hi						
0x736	OffsetRange13_Low	Смещение нуля для диапазона 13	0x03,0x04	0x10	0	-0,08	0,08
0x737	OffsetRange13_Hi						
0x738	SlopeRange13_Low	Наклон для диапазона 13	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x739	SlopeRange13_Hi						
0x73A	OffsetRange14_Low[0]	Смещение нуля для диапазона 14 канала 0	0x03,0x04	0x10	0	-2	2
0x73B	OffsetRange14_Hi[0]						
0x73C	OffsetRange14_Low[1]	Смещение нуля для диапазона 14 канала 1	0x03,0x04	0x10	0	-2	2
0x73D	OffsetRange14_Hi[1]						

Продолжение таблицы В.5

Адрес регистра	Регистр	Наименование параметра	Команда чтения	Команда записи	Значение по умолчанию	Min	Max
0x73E	OffsetRange14_Low[2]	Смещение нуля для диапазона 14 канала 2	0x03,0x04	0x10	0	-2	2
0x73F	OffsetRange14_Hi[2]						
0x740	OffsetRange14_Low[3]	Смещение нуля для диапазона 14 канала 3	0x03,0x04	0x10	0	-2	2
0x741	OffsetRange14_Hi[3]						
0x742	OffsetRange14_Low[4]	Смещение нуля для диапазона 14 канала 4	0x03,0x04	0x10	0	-2	2
0x743	OffsetRange14_Hi[4]						
0x744	OffsetRange14_Low[5]	Смещение нуля для диапазона 14 канала 5	0x03,0x04	0x10	0	-2	2
0x745	OffsetRange14_Hi[5]						
0x746	OffsetRange14_Low[6]	Смещение нуля для диапазона 14 канала 6	0x03,0x04	0x10	0	-2	2
0x747	OffsetRange14_Hi[6]						
0x748	OffsetRange14_Low [7]	Смещение нуля для диапазона 14 канала 7	0x03,0x04	0x10	0	-2	2
0x749	OffsetRange14_Hi[7]						
0x74A	SlopeRange14_Low[0]	Наклон для диапазона 14 канала 0	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x74B	SlopeRange14_Hi[0]						
0x74C	SlopeRange14_Low[1]	Наклон для диапазона 14 канала 1	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x74D	SlopeRange14_Hi[1]						
0x74E	SlopeRange14_Low[2]	Наклон для диапазона 14 канала 2	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x74F	SlopeRange14_Hi[2]						
0x750	SlopeRange14_Low[3]	Наклон для диапазона 14 канала 3	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x751	SlopeRange14_Hi[3]						
0x752	SlopeRange14_Low [4]	Наклон для диапазона 14 канала 4	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x753	SlopeRange14_Hi[4]						
0x754	SlopeRange14_Low[5]	Наклон для диапазона 14 канала 5	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x755	SlopeRange14_Hi[5]						
0x756	SlopeRange14_Low[6]	Наклон для диапазона 14 канала 6	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x757	SlopeRange14_Hi[6]						
0x758	SlopeRange14_Low[5]	Наклон для диапазона 14 канала 7	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x759	SlopeRange14_Hi[6]						
0x75A	OffsetRange15_Low[0]	Смещение нуля для диапазона 15 канала 0	0x03,0x04	0x10	0	-0,6	0,6
0x75B	OffsetRange15_Hi[0]						
0x75C	OffsetRange15_Low[1]	Смещение нуля для диапазона 15 канала 1	0x03,0x04	0x10	0	-0,6	0,6
0x75D	OffsetRange15_Hi[1]						

Продолжение таблицы В.5

Адрес регистра	Регистр	Наименование параметра	Команда чтения	Команда записи	Значение по умолчанию	Min	Max
0x75C	OffsetRange15_Low[1]	Смещение нуля для диапазона 15 канала 1	0x03,0x04	0x10	0	-0,6	0,6
0x75D	OffsetRange15_Hi[1]						
0x75E	OffsetRange15_Low[2]	Смещение нуля для диапазона 15 канала 2	0x03,0x04	0x10	0	-0,6	0,6
0x75F	OffsetRange15_Hi[2]						
0x760	OffsetRange15_Low[3]	Смещение нуля для диапазона 15 канала 3	0x03,0x04	0x10	0	-0,6	0,6
0x761	OffsetRange15_Hi[3]						
0x762	OffsetRange15_Low[4]	Смещение нуля для диапазона 15 канала 4	0x03,0x04	0x10	0	-0,6	0,6
0x763	OffsetRange15_Hi[4]						
0x764	OffsetRange15_Low[5]	Смещение нуля для диапазона 15 канала 5	0x03,0x04	0x10	0	-0,6	0,6
0x765	OffsetRange15_Hi[5]						
0x766	OffsetRange15_Low[6]	Смещение нуля для диапазона 15 канала 6	0x03,0x04	0x10	0	-0,6	0,6
0x767	OffsetRange15_Hi[6]						
0x768	OffsetRange15_Low[7]	Смещение нуля для диапазона 15 канала 7	0x03,0x04	0x10	0	-0,6	0,6
0x769	OffsetRange15_Hi[7]						
0x76A	SlopeRange15_Low[0]	Наклон для диапазона 15 канала 0	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x76B	SlopeRange15_Hi[0]						
0x76C	SlopeRange15_Low[1]	Наклон для диапазона 15 канала 1	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x76D	SlopeRange15_Hi[1]						
0x76E	SlopeRange15_Low[2]	Наклон для диапазона 15 канала 2	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x76F	SlopeRange15_Hi[2]						
0x770	SlopeRange15_Low[3]	Наклон для диапазона 15 канала 3	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x771	SlopeRange15_Hi[3]						
0x772	SlopeRange15_Low[4]	Наклон для диапазона 15 канала 4	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x773	SlopeRange15_Hi[4]						
0x774	SlopeRange15_Low[5]	Наклон для диапазона 15 канала 5	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x775	SlopeRange15_Hi[5]						
0x776	SlopeRange15_Low[6]	Наклон для диапазона 15 канала 6	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x777	SlopeRange15_Hi[6]						
0x774	SlopeRange15_Low[5]	Наклон для диапазона 15 канала 5	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x775	SlopeRange15_Hi[5]						
0x776	SlopeRange15_Low[6]	Наклон для диапазона 15 канала 6	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x777	SlopeRange15_Hi[6]						
0x778	SlopeRange15_Low[7]	Наклон для диапазона 15 канала 7	0x03,0x04	0x10	1	0,9	1,1
0x779	SlopeRange15_Hi[7]						

Таблица В.6 – Регистры состояния канала

Адрес в команде	Регистр	Назначение	Команда чтения	Команда записи
0x0000	DIS.0	Состояние канала 0	0x01,0x02	–
0x0001	DIS.1	Состояние канала 1	0x01,0x02	–
0x0002	DIS.2	Состояние канала 2	0x01,0x02	–
0x0003	DIS.3	Состояние канала 3	0x01,0x02	–
0x0004	DIS.4	Состояние канала 4	0x01,0x02	–
0x0005	DIS.5	Состояние канала 5	0x01,0x02	–
0x0006	DIS.6	Состояние канала 6	0x01,0x02	–
0x0007	DIS.7	Состояние канала 7	0x01,0x02	–
Примечание – «0» в регистре – канал нормально функционирует, «1» в регистре – ошибка на канале				

В.1.4. Все доступные для обмена данные разбиты на три типа:

- битовые;
- целочисленные;
- с плавающей запятой.

Битовые данные представляют собой дискретные сигналы – «DISCRETE INPUTS». Младшие восемь бит регистров **DIS** соответствуют восьми входным каналам: младший бит регистра соответствует каналу Vin0 и т.д. Команда доступа к битовым данным осуществляется по протоколу MODBUS RTU через команды чтения 0x01 или 0x02.

Целочисленные данные имеют размерность в один регистр и представляют собой целое число без знака (от 0 до 65535) или целое число со знаком (от от -32768 до 32767).

Число с плавающей запятой (float IEEE754) занимает 4 байта или 2 регистра: младшие 2 байта располагаются в младшем регистре, а старшие 2 байта – в следующем по счету старшем регистре.

В.2. Порядок работы с регистрами

В.2.1. Регистры ValueNorm[0]...[7]

Регистры используются для хранения целочисленного представления измеряемой величины соответствующего канала и имеют следующие свойства:

- регистры доступны по чтению;
- формат: двухбайтовое целое без знака;
- значения передаются в относительных величинах, приведенных к диапазону данного типа датчика соответствующего канала.

Значение регистров вычисляется по формуле

$$ValueNorm = 65535 \frac{Value - MinRange}{MaxRange - MinRange}, \quad (B.1)$$

где: *ValueNorm* – целочисленное представление измеряемой величины канала;

Value – измеряемая величина канала.

Значения *MaxRange* и *MinRange* для каждого типа датчика приведены в таблице В.2.

В.2.2. Регистр **SensType[0]...[7]**

Регистр используется для конфигурации типа датчика соответствующего канала и имеет следующие свойства:

- регистр доступен по записи и чтению;
- формат регистра: двухбайтовое целое без знака.

Соответствие значения регистра типу датчиков приведено в таблице В.2.

В.2.3. Регистр **ENCN**

Регистр используется для разрешения/запрещения работы каналов. Каждый бит младшего байта данного регистра соответствует одному измерительному каналу: младший бит соответствует каналу [0], а восьмой бит – каналу [7]. Запись в регистр «1» включает соответствующий канал, а «0» – выключает. Время полного цикла опроса АЦП прямо пропорционально количеству включенных каналов.

В.2.4. Регистр **DEFAULT_SET**

Регистр используется для записи заводских установок параметров. Регистр доступен по записи и чтению.

Запись заводских установок иницируется записью значения 0x0001 в данный регистр, при этом перезаписываются все параметры, доступные по записи (устанавливаются значения по умолчанию в соответствии с таблицей В.3), кроме MODEL, VER, TEXT и градуировочных коэффициентов.

При чтении этого регистра можно получить сообщения об ошибках при этой операции: сообщение 0x0000 – запись произведена успешно; 0x0001 – запись продолжается; 0x0002 – при записи возникли ошибки.

В.2.5. Регистр **VERIFY_CLB**

Регистр предназначен для запуска процедуры проверки совпадения текущих градуировочных коэффициентов с копией коэффициентов, сохраненных в защищенной области. Проверка производится при записи значения 0x0001 в данный регистр. Регистр доступен по чтению и записи. При чтении этого регистра можно получить сообщения об ошибках при этой операции: сообщение 0x0000 – проверка совпадения произведена успешно; 0x0001 – проверка совпадения продолжается; 0x0002 – при проверке совпадения возникли ошибки.

В.2.6. Регистр **RESTORE_CLB**

Регистр используется для восстановления заводских градуировочных коэффициентов. При записи значения 0x0001 в данный регистр производится восстановление заводских значений градуировочных коэффициентов. Регистр доступен по чтению и записи. При чтении этого регистра можно получить сообщения об ошибках при этой операции: сообщение 0x0000 – восстановление произведено успешно; 0x0001 – восстановление продолжается; 0x0002 – при восстановлении возникли ошибки.

В.2.7. Регистр **Value[0]...[7]**

Регистр используется для хранения и чтения текущего значения измеряемой величины и имеет следующие свойства:

- регистр доступен по чтению;
- формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.8. Регистр **ValueAttr[0]...[7]**

Регистр является копией регистра **Value[0]...[7]** соответствующего канала. Регистр доступен по чтению.

В.2.9. Регистр **ValueError[0]...[7]**

Регистр статуса измеряемого канала предназначен для хранения и чтения текущего значения кода ошибки данного канала:

- 0 – нет ошибки;
- 1 – выход за диапазон;
- 2 – обрыв датчика;
- 3 – EL-4019 неработоспособен;
- 4 – недопустимое значение параметра;
- 5 – канал выключен.

Регистр доступен по чтению.

В.2.10. Регистр **ValueTime[0]...[7]**

Регистр используется для вычисления точного интервала времени между соседними измерениями, что может понадобиться, например, для реализации ПИД-регулирования. Время измерения вычисляется в единицах 1/100 с.

Данный регистр отображает значение двухбайтного целого циклического счетчика времени в момент старта последнего АЦП преобразования на данном канале. Регистр доступен по чтению.

Примечание: Регистры

- **ValueAttr[0], ValueError[0], ValueTime[0];**
- **ValueAttr[1], ValueError[1], ValueTime[1];**
- **ValueAttr[2], ValueError[2], ValueTime[2];**
- **ValueAttr[3], ValueError[3], ValueTime[3];**
- **ValueAttr[4], ValueError[4], ValueTime[4];**
- **ValueAttr[5], ValueError[5], ValueTime[5];**
- **ValueAttr[6], ValueError[6], ValueTime[6];**
- **ValueAttr[7], ValueError[7], ValueTime[7]**

следует считывать группами по три регистра (указанных в строках) одной командой. Считывание регистров отдельно невозможно.

В.2.11. Регистр **LatchValue[0]...[7]**

Регистр используется для хранения и чтения измеренных значений при защелкивании с помощью регистра **LATCH**. Регистр доступен по чтению. Формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.12. Регистр **FADC**

Регистр предназначен для задания частоты измерения АЦП в соответствии с таблицей В.7. Регистр доступен по чтению и записи.

Таблица В.7

Значение регистра FADC	01	02	03	04	05	06	07	08	09	0A	0B	0C	0D	0E	0F
Частота АЦП, Гц	470	242	123	62	50	39	33,2	19,6	16,7	16,7	12,5	10	8,33	6,25	4,17
Время измерения АЦП, мс ($T_{изм\ АЦП}$)	5	9	17	33	40	52	61	103	120	120	160	200	240	320	480

Значение «09» соответствует таким настройкам цифрового фильтра АЦП, которые способствуют подавлению помех на частоте 50 Гц (80 дБ), а значение «0A» – на частоте 50 и 60 Гц (65 дБ).

В.2.13. Регистр **dTSelfCalibADC**

Регистр предназначен для задания периода автоматической градуировки АЦП в секундах. При значении параметра равного «0», автоматическая градуировка производится после каждого цикла измерений.

В.2.14. Регистр **GoSelfCalibADC**

Регистр предназначен для запуска процесса автоматической градуировки АЦП. Запись 0x0001 в этот регистр инициирует проведение самокалибровки АЦП.

В.2.15. Регистр **TempComp1**

Регистр предназначен для хранения и чтения текущего значения температуры компенсатора 1 (каналы 0...4). Формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.16. Регистр **TempComp2**

Регистр предназначен для хранения и чтения текущего значения температуры компенсатора 2 (каналы 5...7). Формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.17. Регистр **FADCcomp**

Регистр предназначен для задания частоты измерения АЦП для компенсаторов в соответствии с таблицей В.7.

В.2.18. Регистр **dTCompMeter**

Регистр предназначен для задания периода измерения компенсаторов в секундах. При значении параметра равного «0», измерение компенсаторов производится после каждого цикла измерений входных каналов.

В.2.19. Регистр **GoCompMeter**

Регистр предназначен для запуска процесса измерения компенсаторов. Запись 0x0001 в этот регистр инициирует проведение измерения компенсаторов.

В.2.20. Регистр **Off_IntComp[0]...[7]**

С помощью регистра можно выбрать один из двух способов расчета значений температуры, измеряемой термопарой.

При **Off_IntComp=0** в качестве температуры компенсатора используется измеренная температура на встроенных компенсаторах. При **Off_IntComp=1** в качестве температуры компенсатора используются значения регистров **TCompOffset**.

В.2.21. Регистр **TCompOffset[0]...[7]**

Регистр предназначен для задания смещения температуры компенсации для каждого канала. Это значение прибавляется к измеренной температуре соответствующего встроенного компенсатора. Формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.22. Регистр **Offset[0]...[7]**

Регистр предназначен для задания смещения измеренного значения. Прибавляется к измеренному значению по каждому каналу. Формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.23. Регистр **NambAverage**

Регистр предназначен для задания количества усреднений при градуировке.

В.2.24. Регистр **CalibRComp**

Регистр предназначен для запуска процесса градуировки опорного сопротивления компенсаторов. При записи 1 в данный регистр инициируется градуировка опорного сопротивления компенсаторов. В результате градуировки в регистр **RRefComp** записывается новое значение опорного сопротивления.

Регистр доступен по чтению и записи. При чтении этого регистра можно получить сообщения об ошибках при этой операции: сообщение 0x0000 – градуировка произведена успешно; 0x0001 – градуировка продолжается; 0x0002 – при градуировке возникли ошибки.

В.2.25. Регистр **CalibOffset**

Регистр предназначен для запуска процесса градуировки смещения по напряжению или по току. При записи номера канала в данный регистр инициируется градуировка смещения по напряжению или по току на указанном канале. Градуировка проводится на том измерительном диапазоне АЦП, который соответствует текущему типу датчика на данном канале. В результате градуировки в регистр **OffsetRange** соответствующего диапазона записывается новое значение смещения.

Регистр доступен по чтению и записи. При чтении этого регистра можно получить сообщения об ошибках при этой операции: сообщение 0x0000 – градуировка произведена успешно; 0x0001 – градуировка продолжается; 0x0002 – при градуировке возникли ошибки.

В.2.26. Регистр **CalibSpan**

Регистр предназначен для запуска процесса градуировки наклона характеристики по напряжению или по току. При записи номера ка-

нала в данный регистр инициируется градуировка наклона характеристики по напряжению или по току на указанном канале. Градуировка проводится на том измерительном диапазоне АЦП, который соответствует текущему типу датчика на данном канале. В результате градуировки в регистр **SlopeRange** соответствующего диапазона записывается новое значение наклона.

Регистр доступен по чтению и записи. При чтении этого регистра можно получить сообщения об ошибках при этой операции: сообщение 0x0000 – градуировка произведена успешно; 0x0001 – градуировка продолжается; 0x0002 – при градуировке возникли ошибки.

В.2.27. Регистр **DeviceError**

Регистр предназначен для отображения общих ошибок EL-4019.

В.2.28. Регистр **RRefComp**

Регистр предназначен для задания значения опорного сопротивления для измерения компенсаторов. Формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.29. Регистр **OffsetRange0... 13**

Регистр предназначен для задания значения смещения нуля по напряжению для соответствующего диапазона. Формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.30. Регистр **OffsetRange14[0... 7]**

Регистр предназначен для задания значения смещения нуля по току для диапазона $\pm 20\text{mA}$ для соответствующего канала. Формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.31. Регистр **OffsetRange15[0... 7]**

Регистр предназначен для задания значения смещения нуля по току для диапазона $\pm 5\text{mA}$ для соответствующего канала. Формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.32. Регистр **SlopeRange0... 13**

Регистр предназначен для задания значения наклона характеристики по напряжению для соответствующего диапазона. Формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.33. Регистр **SlopeRange14[0... 7]**

Регистр предназначен для задания значения наклона характеристики по току для диапазона $\pm 20\text{mA}$ для соответствующего канала. Формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.34. Регистр **SlopeRange15[0... 7]**

Регистр предназначен для задания значения наклона характеристики по току для диапазона $\pm 5\text{mA}$ для соответствующего канала. Формат регистра – число с плавающей запятой.

В.2.35. Служебные регистры

В.2.35.1. Регистр **RATE**

В регистре задается код скорости обмена, на которой происходит обмен с EL-4019. Коды скоростей указаны в таблице В.3.1. При записи в этот регистр EL-4019 ответит подтверждением на команду записи, после этого перейдет на новую скорость. Положение переключателя на задней панели – «NORM». Значение по умолчанию 0x0006.

В.2.35.2. Регистр **PARITY**

Регистр предназначен для задания паритета при обмене с EL-4019. Коды паритетов, с которыми EL-4019 будет обмениваться, указаны в таблице В.3.2. При записи в этот регистр EL-4019 ответит подтверждением на команду записи, после этого перейдет на новый паритет. Положение переключателя на задней панели – «NORM». Значение по умолчанию 0x0000.

В.2.35.3. Регистр **ADDRESS**

Регистр предназначен для задания сетевого адреса EL-4019. Может принимать значения от 1 до 247. При записи в этот регистр EL-4019 ответит подтверждением на команду записи, а после этого переходит на новый сетевой адрес. Положение переключателя на задней панели – «NORM». Значение по умолчанию 0x0001.

В.2.35.4. Регистр **BLINK**

Регистр, упрощающий проверку связи и опознание EL-4019 в сети управления. При записи в этот регистр значения 0x0001 на 10 с включается мигающий режим светодиода «Обмен».

В.2.35.5. Регистр **PROTOCOL**

Регистр, позволяющий выбирать тип протокола обмена. Коды выбора протокола приведены в таблице В.3.3. Значение по умолчанию 0x0000.

В.2.35.6. Регистр **LATCH**

Регистр синхронного защелкивания используется для одновременной записи измеренных значений всех входов нескольких EL-4019. Защелкивание осуществляется записью в регистр **LATCH** любого значения. Защелкнутые значения сохраняются в регистрах **LatchValue**.

В.2.35.7. Регистр **MODEL**

Регистр предназначен для хранения цифрового обозначения модели прибора.

В.2.35.8. Регистр **VER**

Регистр предназначен для хранения варианта исполнения EL-4019

В.2.35.9. Регистр **MODE_INIT**

Регистр отображает состояние переключателя режимов «INIT» – «NORM», расположенного на задней панели EL-4019. 0 – означает режим «NORM», 1 – режим «INIT».

В.2.35.10. Регистр **RESET**

Регистр предназначен для программного перезапуска EL-4019. Перезапуск производится записью значения 0x0001 в данный регистр. Регистр доступен по записи и чтению.

В.2.35.11. Регистр **TEXT**

Набор регистров пользователя для хранения текстового описания объекта управления. Текст хранится в формате Win 1251.

В.3. Особенности работы с EL-4019

В.3.1. Регистры **ValueNorm [0]...[7]**, **SensType [0]...[7]**, **ENCN** полностью совместимы с соответствующими регистрами приборов ADAM 4018 и ADAM 4019 как по адресам, так и по форматам данных.

В.3.2. Цикл опроса АЦП производится в следующем порядке:

- опрашиваются все включенные каналы (**ENCN**) – от 0 до 7;
- перед измерением каждого канала производится проверка: если время с момента проведения предыдущей автоматической градуировки АЦП превысило значение параметра «Период автоматической градуировки АЦП» (**dTSelfCalibADC**), то производится автоматическая градуировка АЦП с настройками требуемого диапазона измерений;
- после измерения последнего канала производится проверка: если время с момента предыдущего измерения компенсаторов холодного спая превысило значение параметра «Период измерения компенсаторов» (**dTCompMeter**), то проводится измерение сопротивления компенсаторов;
- цикл замыкается (переход к измерению канала 0).

Время измерения одного канала зависит от параметра «**FADC**» в соответствии с таблицей В.7.

Перед проведением очередного измерения выдерживается задержка 5 мс на установление сигнала на входе АЦП.

Время проведения автоматической градуировки АЦП равно удвоенному времени измерения для данной частоты АЦП.

Время измерения компенсаторов равно утроенному времени измерения АЦП для компенсаторов (**FADCcomp**).

Таким образом, полный цикл опроса АЦП примерно равен:

$$(T_{delay} + T_{изм\ АЦП}) \cdot N, \quad (B.2)$$

где N – число включенных каналов;

T_{delay} – задержка на установление сигнала перед АЦП-преобразованием (5 мс);

$T_{изм\ АЦП}$ – время измерения АЦП в зависимости от заданного значения параметра «**FADC**» (таблица В.7).

Цикл опроса периодически прерывается на время $T_{изм\ АЦП} \cdot 3$ для проведения автоматической градуировки АЦП и на время $T_{изм\ Comp} \cdot 3$ для проведения измерения компенсаторов. Компенсаторы измеряются только в том случае, если хотя бы на одном канале установлен тип датчика – термopара.

В.3.3. Конструктивно компенсатор 1 расположен рядом с контактами разъема ХР2, а компенсатор 2 – разъема ХР1. Однако распределение температур в корпусе EL-4019 зависит от его положения в пространстве и внешних факторов, что приводит к систематическим ошибкам компенсации. Эти ошибки можно устранить заданием смещения температуры компенсации (**TCompOffset [0]...[7]**) для каждого канала. Значение смещения подбирается экспериментально в условиях конкретного объекта.

В.3.4. В EL-4019 предусмотрена возможность градуировки измерительных диапазонов. Возможно также градуировка смещения и градуировка наклона характеристики.

Градуировка производится в следующей последовательности:

- подключить EL-4019 к ПК в соответствии с рисунком Г.1 приложения Г;
- закоротить переключкой градуируемые каналы;
- запустить программу «EL-4000 Config»;
- установить связь с EL-4019;
- нажать кнопку «C1bOffset» (градуировка смещения), соответствующую выбранному номеру канала, предварительно установив номер канала – [0] и требуемое количество усреднений при градуировке;
- в подавляющем большинстве случаев градуировка смещения не требуется и соответствующие градуировочные коэффициенты могут быть записаны нулевыми;

- для проведения градуировки наклона необходимо подключить на выбранный канал тестовый сигнал в соответствии со значениями, указанными в таблице В.1 (Точка градуировки по диапазону);
- номер диапазона следует выбирать в соответствии с типом датчика по таблице В.2 (столбец № диапазона);
- для запуска градуировки наклона необходимо нажать кнопку «CibSpan», соответствующую выбранному номеру канала, предварительно установив требуемое количество усреднений при градуировке;
- градуировку для типов датчика по напряжению и для термодпар достаточно произвести на одном из каналов;
- градуировку токовых диапазонов необходимо производить индивидуально для каждого канала;
- рекомендуемое количество усреднений: 8;
- в большинстве случаев градуировка не требуется в течение межповерочного интервала, если EL-4019 работает на частоте АЦП, заданной по умолчанию FADC=0x000A;
- но при переключении на другие частоты АЦП может потребоваться градуировка;
- при необходимости можно восстановить заводские значения градуировочных коэффициентов с помощью кнопки «RESTORE Calib»;
- градуировка на предприятии-изготовителе производится на частоте 16,7 Гц с подавлением 65 дБ помех на частоте 50 Гц и 60 Гц (FADC=0x000A); данная частота АЦП является рекомендуемой, т.к. подавляющее большинство промышленных помех присутствуют именно на частоте промышленных систем 50 Гц для Европы и 60 Гц для США;
- для задания тестовых сигналов градуировки наклона следует использовать оборудование с классом точности как минимум в 3 раза лучше, чем градуируемый EL-4019.

В.3.5. Синхронное защелкивание состояния входов

Для одновременного записи измеренных значений большого числа входов нескольких EL-4019 используется следующий прием.

Необходимое количество входов проверяется нужным количеством EL-4019. В момент времени, в который нужно знать измеренные значения на всех входах всех EL-4019, подается команда синхронного защелкивания данных (команда представляет собой фиктивную запись любого числа по адресу 0x417 – регистр **LATCH**) с широковещательным адресом 0. По этой команде все EL-4019 одновременно запоминают измеренные значения в регистрах **LatchValue**. Адрес «0» является широковещательным. При обнаружении на линии RS 485 команды с адресом «0» все приборы выполняют принятую команду, но не передают ответ.

В.3.6. Скорость опроса

Для оценки скорости опроса EL-4019 в таблице В.8 приведены значения времени:

– чтения восьми регистров/чтения одного регистра/записи в один регистр.

Необходимо иметь в виду следующее:

– время опроса представляет собой интервал от момента отправки ПК первого байта команды до момента получения ПК последнего байта ответа EL-4019;

– отправка команды изменения скорости обмена или бита паритета требует паузы не менее 40 мс перед отправкой следующей команды.

Таблица В.8 – Зависимость времени опроса от скорости обмена

Скорость обмена, бод	Время опроса, мс		
	Чтение восьми регистров	Чтение одного регистра	Запись в один регистр
1200	280	270	180
2400	145	90	95
4800	75	50	50
9600	40	25	25
19200	25	15	15
38400	15	10	10
57600	10	10	10
115200	10	10	10

После подачи команд «Reset» и «Default_Set» требуется пауза 400 мс.

Чтобы понять окончила ли работу какая-либо функция (Default_Set или ClbRComp или ClbSpan и т.д.) достаточно считать значение этой функции. Если возвращенное значение равно 0, это значит, что функция успешно закончила свою работу. Если не равно нулю или единице, функция закончила свою работу с ошибками. Если значение равно 1, то функция всё ещё активна.

Приложение Г
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Схема подключения при настройке

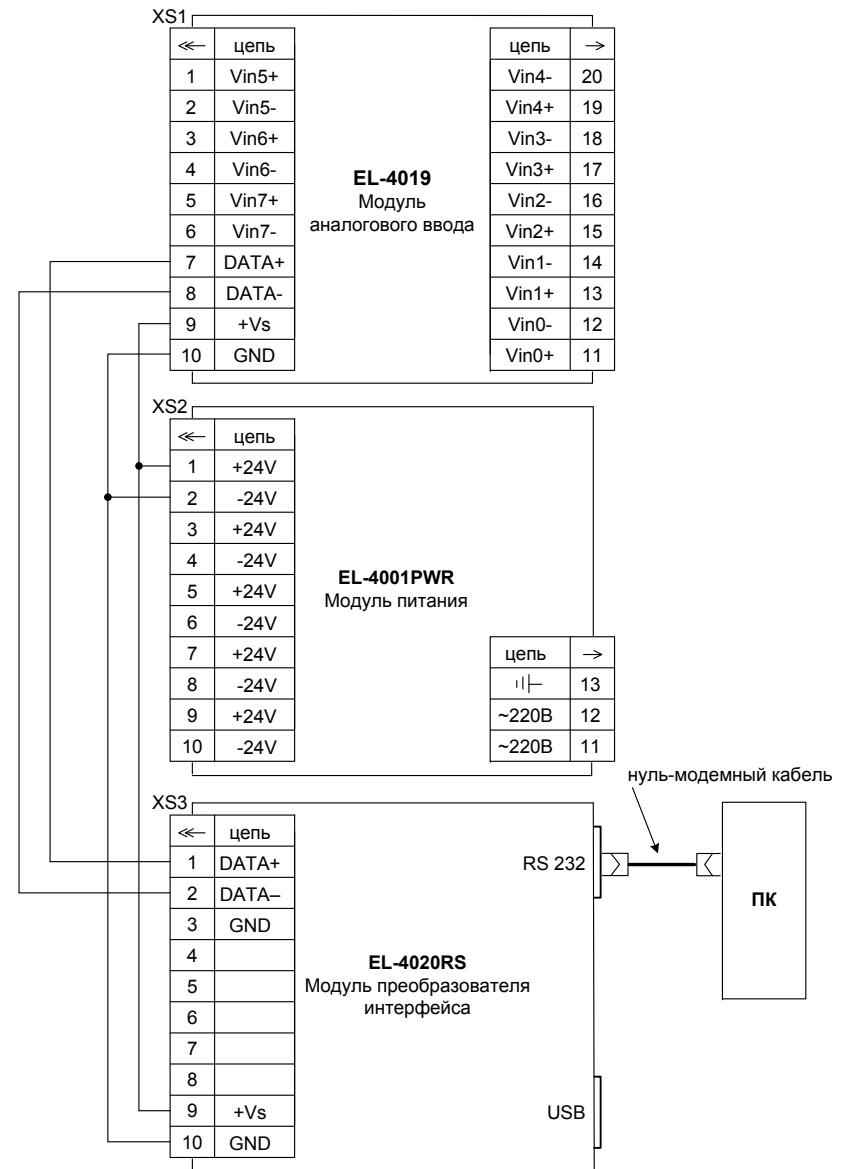


Рисунок Г.1

Продолжение приложения Г
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Схемы подключения внешних устройств

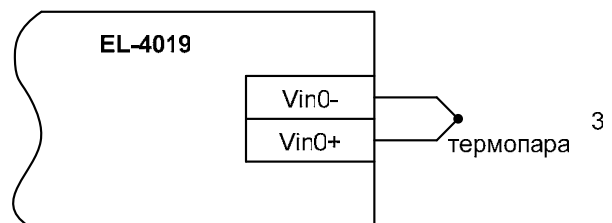
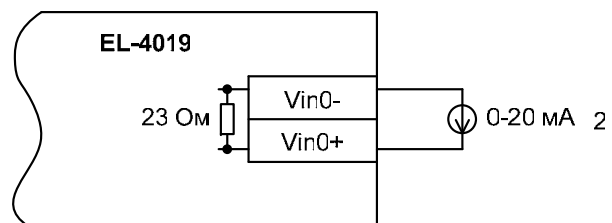
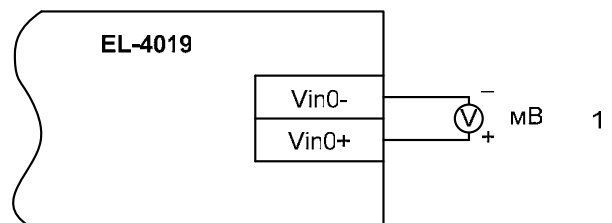


Рисунок Г.2

Продолжение приложения Г
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Схема подключения к ПК

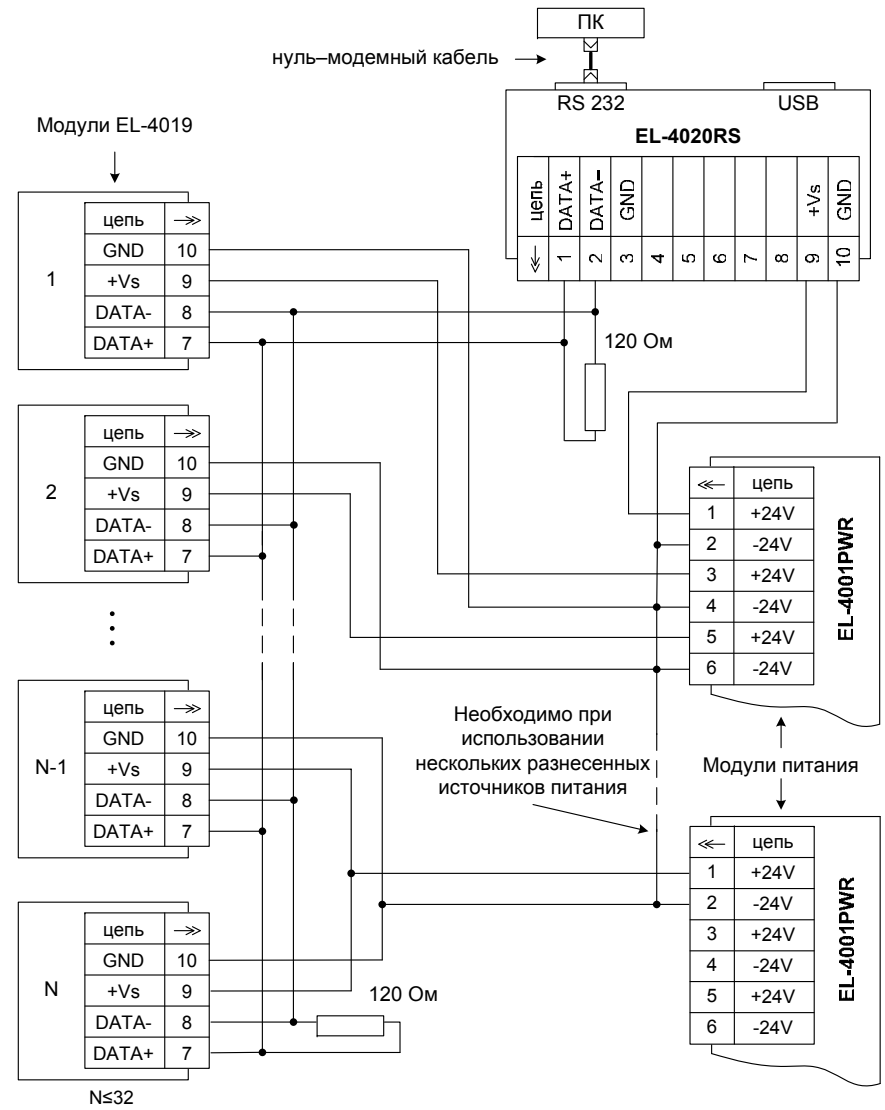


Рисунок Г.3

Приложение Д
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Монтаж на DIN-рейку

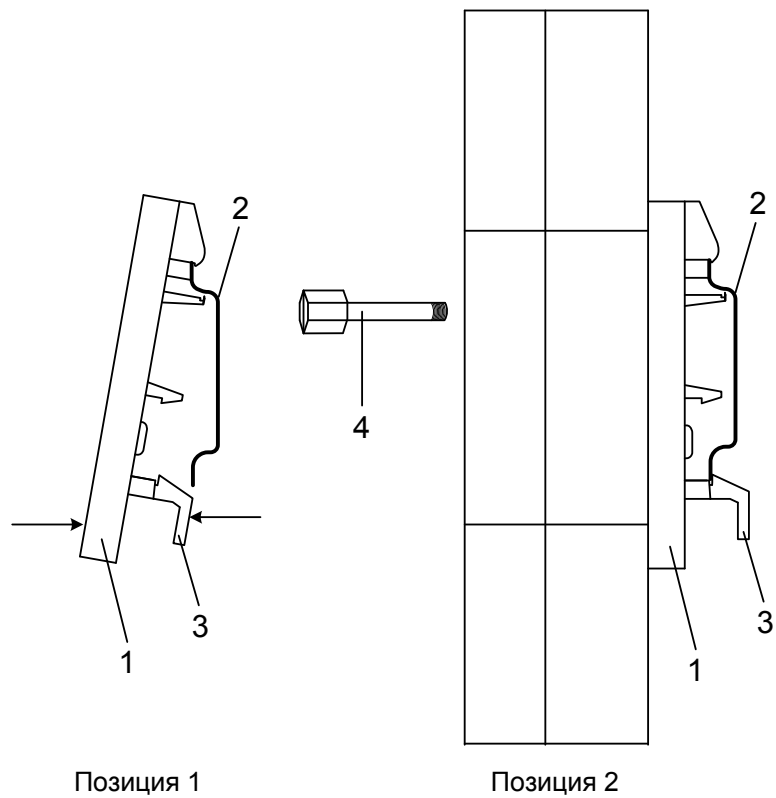


Рисунок Д.1

Обозначения к рисунку Д.1:

- 1 – панель для крепления на DIN-рейку;
- 2 – DIN-рейка;
- 3 – нижний фиксатор панели;
- 4 – невыпадающие винты.

Продолжение приложения Д
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Крепление к панели

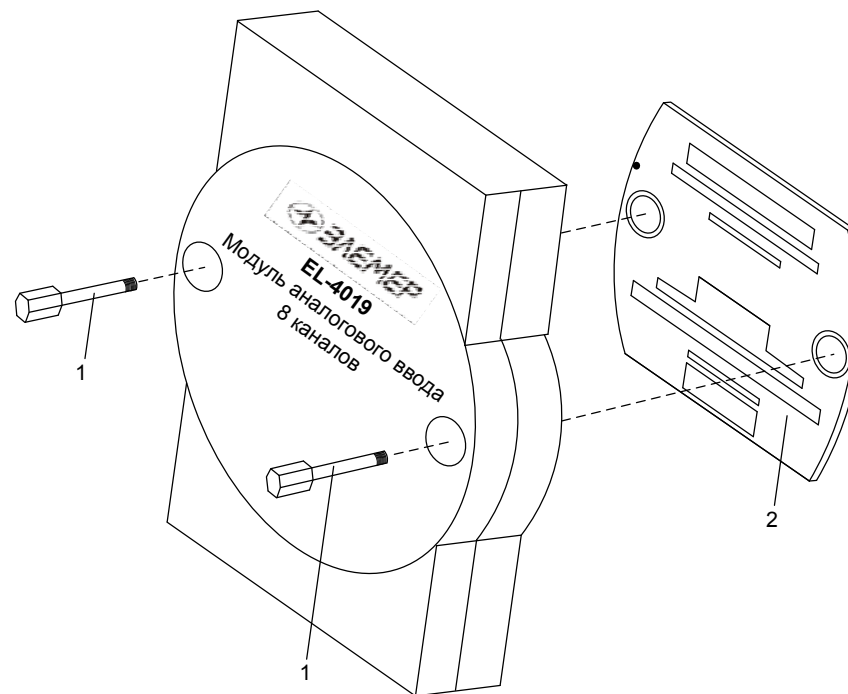


Рисунок Д.2

Обозначения к рисунку Д.2

- 1 – невыпадающие винты;
- 2 – панель для крепления на DIN-рейку.

Продолжение приложения Д
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Крепление «ЭЛЕМЕР-EL-4019»

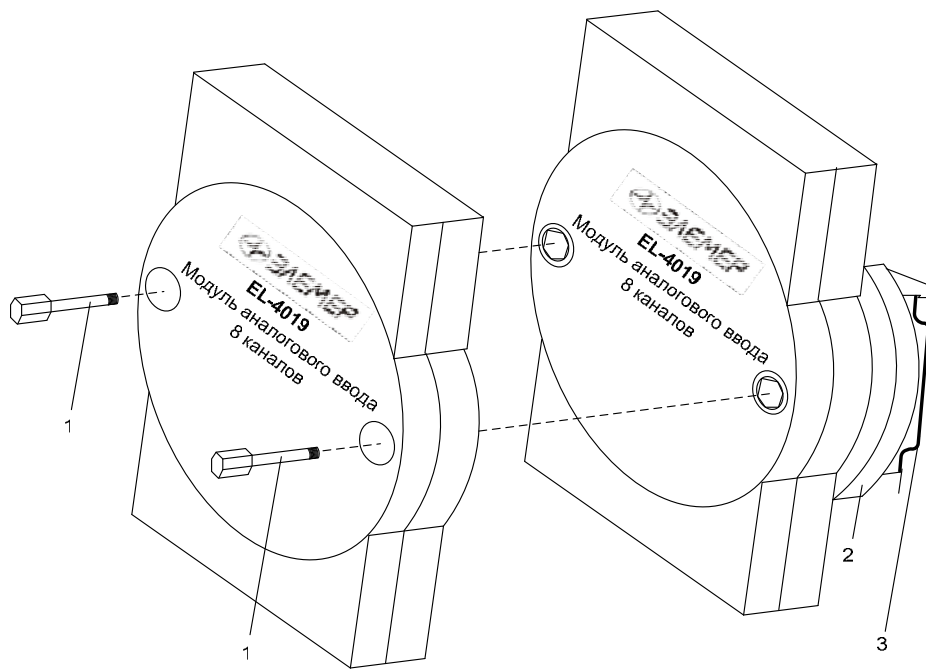


Рисунок Д.3

Обозначения к рисунку Д.3:

- 1 – невыпадающие винты;
- 2 – панель для крепления на DIN-рейку;
- 3 – DIN-рейка.

Приложение Е
Модуль аналогового ввода «ЭЛЕМЕР-EL-4019».
Пример записи обозначения при заказе

«ЭЛЕМЕР-EL-4019» – $\frac{x}{2}$ – $\frac{x}{3}$ – $\frac{x}{4}$ – $\frac{x}{5}$ – $\frac{x}{6}$

1. Тип прибора
2. Класс точности (индекс заказа) (таблицы 2.1, 2.2)
3. Код климатического исполнения: С4, Т3 (в соответствии с п. 2.1.5)
4. Модуль измерения: стандартный (С) или расширенный (Р) в соответствии с таблицей 2.2

Базовое исполнение – стандартный

5. Программное обеспечение (*опция «ПО»*)
6. Обозначение технических условий

Пример заказа

«ЭЛЕМЕР-EL-4019» – $\frac{A}{2}$ – $\frac{C4}{3}$ – $\frac{P}{4}$ – $\frac{ПО}{5}$ – ТУ 4217-090-13282997-09
1 2 3 4 5 6